

S-19518シリーズは、高耐圧CMOSプロセス技術を使用して開発した、高耐圧、リセット機能付き、ウィンドウウォッチドッグタイマ内蔵の低飽和型正電圧ボルテージレギュレータです。ウォッチドッグタイマの監視時間は、外付けコンデンサにより調節することができます。また、出力電圧を監視する電圧検出回路も備えられています。

弊社では、お客様のご使用条件と弊社電源ICを用いた際の熱設計をサポートするため、“熱シミュレーションサービス”を提供しております。この熱シミュレーションサービスをご活用いただくことで、お客様の開発段階での熱設計におけるリスクの低減に貢献いたします。

また弊社では、お客様の機能安全設計をサポートするため、ご使用条件に合わせて算出したFIT値を提供しております。詳細は、販売窓口までお問い合わせください。

**注意** 本製品は、車両機器、車載機器へのご使用が可能です。これらの用途でご使用をお考えの際は、必ず販売窓口までご相談ください。

## ■ 特長

### レギュレータ部

- 出力電圧 : 3.3 V、5.0 V
- 入力電圧 : 3.0 V ~ 36.0 V
- 出力電圧精度 :  $\pm 2.0\%$  ( $T_j = -40^\circ\text{C} \sim +150^\circ\text{C}$ )
- ドロップアウト電圧 : 100 mV typ. (5.0 V出力品、 $I_{\text{OUT}} = 100 \text{ mA}$ )
- 出力電流 : 250 mA出力可能 ( $V_{\text{IN}} = V_{\text{OUT(S)}} + 1.0 \text{ V}$ )<sup>\*1</sup>
- 入力、出力コンデンサ : 1.0  $\mu\text{F}$ 以上のセラミックコンデンサが使用可能
- 過電流保護回路を内蔵 : 出力トランジスタの過電流を制限
- サーマルシャットダウン回路を内蔵 : 検出温度170°C typ.
- ON / OFF回路を内蔵 : 電池の長寿命化に対応可能

### ディテクタ部

- 検出電圧 : 2.6 V ~ 4.7 V間において0.1 Vステップで選択可能
- 検出電圧精度 :  $\pm 2.0\%$  ( $T_j = -40^\circ\text{C} \sim +150^\circ\text{C}$ )
- ヒステリシス幅 : 0.12 V min.
- 解除遅延時間が調整可能<sup>\*2</sup> : 20 ms typ. ( $C_{\text{DLY}} = 10 \text{ nF}$ )

### ウォッチドッグタイマ部

- ウォッチドッグ動作電流 : 1.5 mA typ.
- ウォッチドッグトリガ時間が調整可能<sup>\*2</sup> : 46 ms typ. ( $C_{\text{DLY}} = 10 \text{ nF}$ )
- 自律ウォッチドッグ動作機能 : 負荷電流の検出によりウォッチドッグタイマが動作
- ウォッチドッグモード : ウィンドウモード

### 全体部

- 消費電流 : 3.2  $\mu\text{A}$  typ. (レギュレータ動作時、ウォッチドッグタイマ停止時)  
0.1  $\mu\text{A}$  typ. (レギュレータ停止時)
- 動作温度範囲 :  $T_a = -40^\circ\text{C} \sim +125^\circ\text{C}$
- 鉛フリー (Sn 100%)、ハロゲンフリー
- 45 Vロードダンプ耐性あり
- AEC-Q100対応<sup>\*3</sup>

\*1. 大電流出力時には、ICの損失が許容損失を越えないように注意してください。

\*2. DLY端子に $C_{\text{DLY}}$ を接続することで、解除遅延時間とウォッチドッグトリガ時間が調整可能です。

\*3. 詳細は、販売窓口までお問い合わせください。

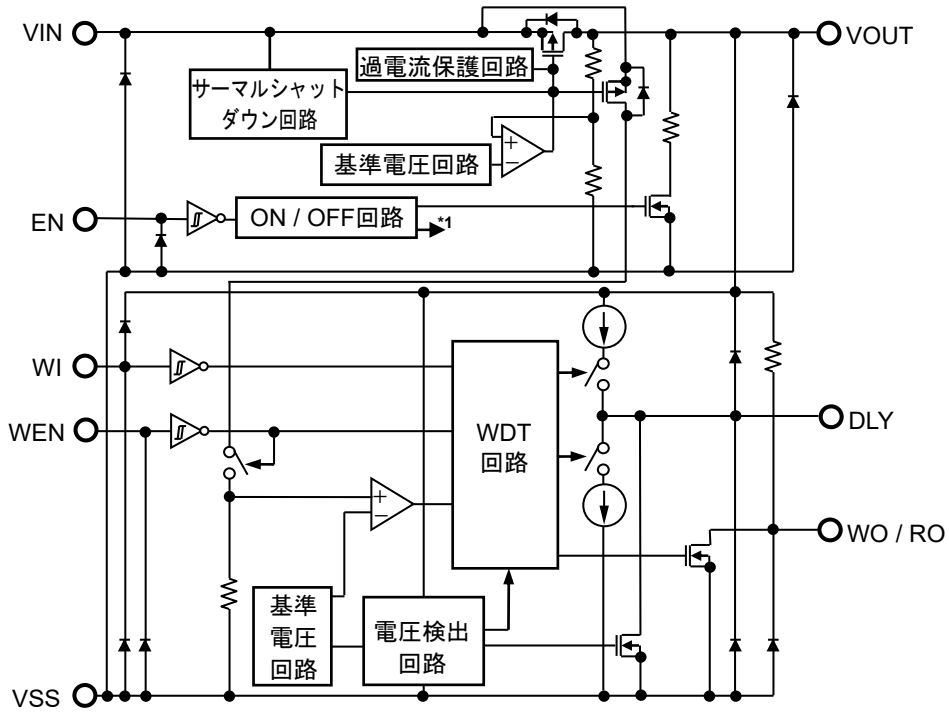
## ■ 用途

- 車載用電装機器の定電圧電源、マイコン監視

## ■ パッケージ

- TO-252-9S
- HSOP-8A

■ ブロック図



\*1. ON / OFF回路は内部回路および出力トランジスタを制御します。

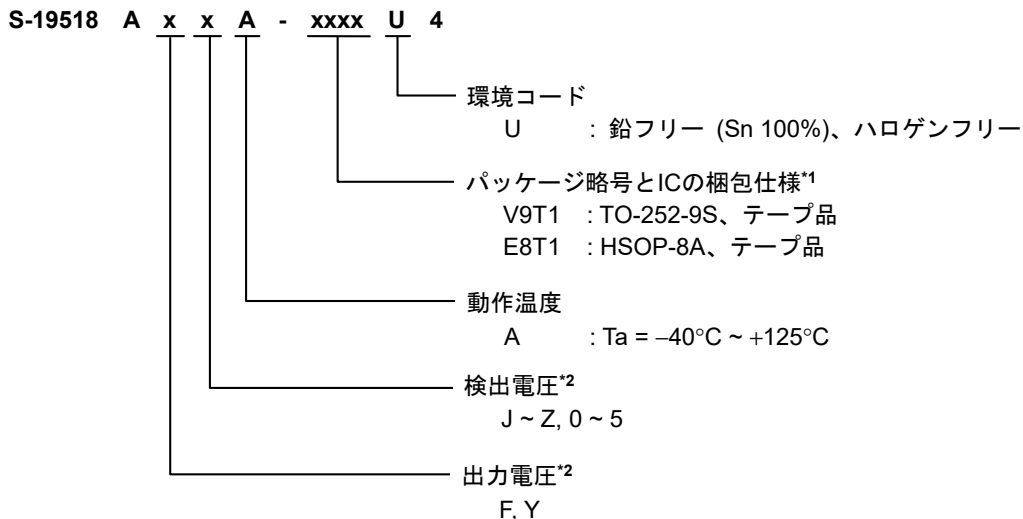
図1

## ■ AEC-Q100対応

本ICはAEC-Q100の動作温度グレード1に対応しています。  
 AEC-Q100の信頼性試験の詳細については、販売窓口までお問い合わせください。

## ■ 品目コードの構成

### 1. 製品名



- \*1. テープ図面を参照してください。
- \*2. "2. 製品オプション一覧" を参照してください。

### 2. 製品オプション一覧

表1 出力電圧

設定出力電圧	記号
5.0 V	F
3.3 V	Y

表2 検出電圧

設定検出電圧	記号
4.7 V	J
4.6 V	K
4.5 V	L
4.4 V	M
4.3 V	N
4.2 V	P
4.1 V	Q
4.0 V	R
3.9 V	S
3.8 V	T
3.7 V	U

設定検出電圧	記号
3.6 V	V
3.5 V	W
3.4 V	X
3.3 V	Y
3.2 V	Z
3.1 V	0
3.0 V	1
2.9 V	2
2.8 V	3
2.7 V	4
2.6 V	5

備考 設定出力電圧 ≥ 設定検出電圧 + 0.3 V

### 3. パッケージ

表3 パッケージ図面コード

パッケージ名	外形寸法図面	テープ図面	リール図面	ランド図面
TO-252-9S	VA009-A-P-SD	VA009-A-C-SD	VA009-A-R-SD	VA009-A-L-SD
HSOP-8A	FH008-A-P-SD	FH008-A-C-SD	FH008-A-R-SD	FH008-A-L-SD

### 4. 製品名リスト

表4

出力電圧 (V <sub>OUT</sub> )	検出電圧 (-V <sub>DET</sub> )	TO-252-9S	HSOP-8A
3.3 V ± 2.0%	2.8 V ± 2.0%	S-19518AY3A-V9T1U4	S-19518AY3A-E8T1U4
3.3 V ± 2.0%	2.9 V ± 2.0%	S-19518AY2A-V9T1U4	S-19518AY2A-E8T1U4
3.3 V ± 2.0%	3.0 V ± 2.0%	S-19518AY1A-V9T1U4	S-19518AY1A-E8T1U4
5.0 V ± 2.0%	4.2 V ± 2.0%	S-19518AFPA-V9T1U4	S-19518AFPA-E8T1U4
5.0 V ± 2.0%	4.6 V ± 2.0%	S-19518AFKA-V9T1U4	S-19518AFKA-E8T1U4

**備考** 上記以外の製品をご希望のときは、販売窓口までお問い合わせください。

## ■ ピン配置図

### 1. TO-252-9S

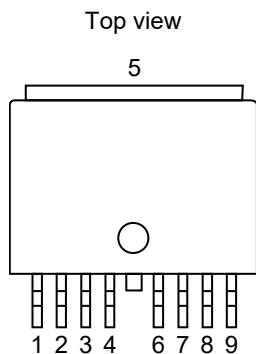


図2

表5

端子番号	端子記号	端子内容	
1	VOUT	電圧出力端子 (レギュレータ部)	
2	WEN	ウォッチドッグイネーブル端子	
3	DLY	解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ接続端子	
4	NC*1	無接続	
5	VSS	GND端子	
6	WO / RO*2	WO	ウォッチドッグ出力端子
		RO	リセット出力端子
7	WI	ウォッチドッグ入力端子	
8	EN	イネーブル端子	
9	VIN	電圧入力端子 (レギュレータ部)	

\*1. NCは電氣的にオープンを示します。そのため、VIN端子またはVSS端子に接続しても問題ありません。

\*2. WO / RO端子は、ウォッチドッグ出力端子とリセット出力端子を兼ねます。

### 2. HSOP-8A

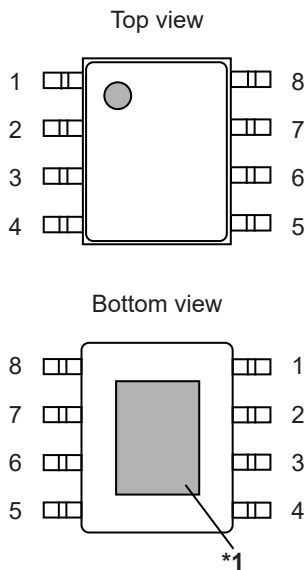


図3

表6

端子番号	端子記号	端子内容	
1	VOUT	電圧出力端子 (レギュレータ部)	
2	WEN	ウォッチドッグイネーブル端子	
3	VSS	GND端子	
4	DLY	解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ接続端子	
5	WO / RO*2	WO	ウォッチドッグ出力端子
		RO	リセット出力端子
6	WI	ウォッチドッグ入力端子	
7	EN	イネーブル端子	
8	VIN	電圧入力端子 (レギュレータ部)	

\*1. 網掛け部分の裏面放熱板は、基板に接続し電位をGNDとしてください。

ただし、電極としての機能には使用しないでください。

\*2. WO / RO端子は、ウォッチドッグ出力端子とリセット出力端子を兼ねます。

■ 絶対最大定格

表7

(特記なき場合 :  $T_j = -40^{\circ}\text{C} \sim +150^{\circ}\text{C}$ )

項目	記号	絶対最大定格	単位
VIN端子電圧	V <sub>IN</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{SS} + 45.0$	V
EN端子電圧	V <sub>EN</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{SS} + 45.0$	V
VOUT端子電圧	V <sub>OUT</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{IN} + 0.3 \leq V_{SS} + 7.0$	V
DLY端子電圧	V <sub>DLY</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{OUT} + 0.3 \leq V_{SS} + 7.0$	V
WEN端子電圧	V <sub>WEN</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{SS} + 7.0$	V
WI端子電圧	V <sub>WI</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{OUT} + 0.3 \leq V_{SS} + 7.0$	V
WO / RO端子電圧	V <sub>WO / RO</sub>	$V_{SS} - 0.3 \sim V_{OUT} + 0.3 \leq V_{SS} + 7.0$	V
出力電流	I <sub>OUT</sub>	325	mA
ジャンクション温度	T <sub>j</sub>	-40 ~ +150	°C
動作周囲温度	T <sub>opr</sub>	-40 ~ +125	°C
保存温度	T <sub>stg</sub>	-40 ~ +150	°C

注意 絶対最大定格とは、どのような条件下でも越えてはならない定格値です。万が一この定格値を越えると、製品の劣化などの物理的な損傷を与える可能性があります。

■ 熱抵抗値

表8

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	
ジャンクション温度 - 周囲温度間 熱抵抗値*1,*2	$\theta_{JA}$	TO-252-9S	Board A	-	84	-	°C/W
			Board B	-	-	-	°C/W
			Board C	-	-	-	°C/W
			Board D	-	-	-	°C/W
			Board E	-	24	-	°C/W
		HSOP-8A	Board A	-	105	-	°C/W
			Board B	-	-	-	°C/W
			Board C	-	-	-	°C/W
			Board D	-	-	-	°C/W
			Board E	-	31	-	°C/W

\*1. 測定環境 : JEDEC STANDARD JESD51-2A準拠

\*2. 本ICを各Boardに実装して測定した値

備考 詳細については、「■ Power Dissipation」、「Test Board」を参照してください。

■ 推奨動作条件

表9

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
VIN端子電圧	V <sub>IN</sub>	—	3.0	—	36.0	V
		自律ウォッチドッグ動作機能*1	V <sub>OUT</sub> + 1.0	—	36.0	V
EN端子電圧	V <sub>EN</sub>	—	0	—	V <sub>IN</sub>	V
WEN端子電圧	V <sub>WEN</sub>	—	0	—	V <sub>OUT</sub>	V
WI端子電圧	V <sub>WI</sub>	—	0	—	V <sub>OUT</sub>	V
ウォッチドッグ 入力 "H" 時間*2	t <sub>high</sub>	—	5.0	—	—	μs
ウォッチドッグ 入力 "L" 時間*2	t <sub>low</sub>	—	5.0	—	—	μs
ウォッチドッグ入力周波数*2	f <sub>WI</sub>	Duty比50%	—	—	0.2	MHz
入力容量	C <sub>IN</sub>	—	1.0	—	—	μF
出力容量	C <sub>L</sub>	—	1.0	—	—	μF
等価直列抵抗	R <sub>ESR</sub>	出力コンデンサ (C <sub>L</sub> )	—	—	100	Ω
解除遅延時間、監視時間調整 容量*3	C <sub>DLY</sub>	—	1	10	—	nF
出力外部プルアップ抵抗	R <sub>extR</sub>	WO / RO端子に接続	3	—	—	kΩ

- \*1. 自律ウォッチドッグ動作機能については、「■ 動作説明」、「3. ウォッチドッグタイマ部」を参照してください。  
 \*2. 図4の条件を満たす立ち上がりエッジをWI端子に入力した場合、ウォッチドッグタイマはトリガを検出します。  
 ウォッチドッグタイマの監視対象から入力される信号は、図4の条件を満たすようにしてください。  
 \*3. 詳細は、「■ 外付け部品の選定」、「2. 解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ (C<sub>DLY</sub>)」を参照してください。

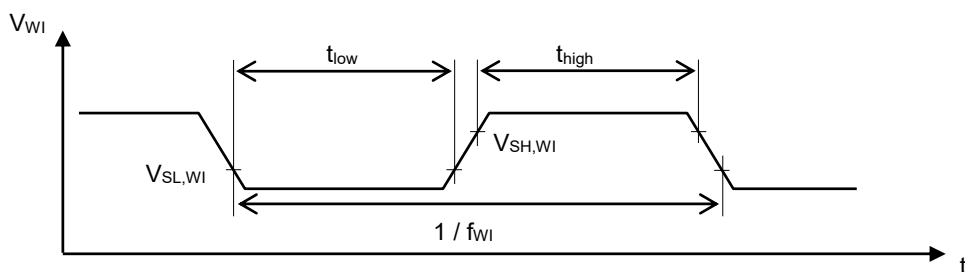


図4

注意 一般にシリーズレギュレータは、外付け部品の選択によっては発振するおそれがあります。上記のC<sub>IN</sub>、C<sub>L</sub>、R<sub>ESR</sub>を満たすコンデンサを使用した実機で発振しないことを確認してください。

■ 電気的特性

1. レギュレータ部

表10

(特記なき場合 :  $V_{IN} = 13.5 \text{ V}$ ,  $T_j = -40^\circ\text{C} \sim +150^\circ\text{C}$ )

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	測定回路	
出力電圧*1	$V_{OUT(E)}$	$V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V} \leq V_{IN} \leq 18.0 \text{ V}$ , $1 \text{ mA} \leq I_{OUT} \leq 100 \text{ mA}$	$V_{OUT(S)}$ - 2.0%	$V_{OUT(S)}$	$V_{OUT(S)}$ + 2.0%	V	1	
出力電流*2	$I_{OUT}$	$V_{IN} \geq V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V}$	250*7	-	-	mA	2	
ドロップアウト電圧*3	$V_{drop}$	$I_{OUT} = 100 \text{ mA}$	$V_{OUT(S)} = 3.3 \text{ V}$	-	120	240	mV	1
			$V_{OUT(S)} = 5.0 \text{ V}$	-	100	200	mV	1
		$I_{OUT} = 250 \text{ mA}$	$V_{OUT(S)} = 3.3 \text{ V}$	-	300	600	mV	1
			$V_{OUT(S)} = 5.0 \text{ V}$	-	250	500	mV	1
入力安定度*4	$\frac{\Delta V_{OUT1}}{\Delta V_{IN} \cdot V_{OUT}}$	$V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V} \leq V_{IN} \leq 36.0 \text{ V}$ , $I_{OUT} = 1 \text{ mA}$	-	0.01	0.02	%/V	1	
負荷安定度*5	$\Delta V_{OUT2}$	$V_{IN} = V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V}$ , $1 \text{ mA} \leq I_{OUT} \leq 250 \text{ mA}$ , $T_a = +25^\circ\text{C}$	-	10	50	mV	1	
入力電圧	$V_{IN}$	-	3.0	-	36.0	V	-	
EN端子入力電圧 "H"	$V_{SH,EN}$	-	2	-	-	V	4	
EN端子入力電圧 "L"	$V_{SL,EN}$	-	-	-	0.8	V	4	
EN端子入力電流 "H"	$I_{SH,EN}$	$V_{EN} = V_{IN}$	-	-	1	$\mu\text{A}$	4	
EN端子入力電流 "L"	$I_{SL,EN}$	$V_{EN} = 0 \text{ V}$	-	-	0.1	$\mu\text{A}$	4	
リップル除去率	RR	$V_{IN} = 13.5 \text{ V}$ , $I_{OUT} = 30 \text{ mA}$ , $f = 100 \text{ Hz}$ , $\Delta V_{rip} = 1.0 \text{ V}_{p-p}$	$V_{OUT(S)} = 3.3 \text{ V}$	-	65	-	dB	3
			$V_{OUT(S)} = 5.0 \text{ V}$	-	60	-	dB	3
制限電流*6	$I_{LIM}$	$V_{IN} = V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V}$ , $T_a = +25^\circ\text{C}$	250	450	650	mA	2	
短絡電流	$I_{short}$	$V_{IN} = 13.5 \text{ V}$ , $V_{OUT} = 0 \text{ V}$ , $T_a = +25^\circ\text{C}$	40	80	120	mA	2	
サーマルシャットダウン 検出温度	$T_{SD}$	ジャンクション温度	-	170	-	$^\circ\text{C}$	-	
サーマルシャットダウン 解除温度	$T_{SR}$	ジャンクション温度	-	135	-	$^\circ\text{C}$	-	

\*1. 入力電圧、出力電流、温度が上記に記載された条件を満たしている場合、精度が保証されます。

$V_{OUT(S)}$ : 設定出力電圧値

$V_{OUT(E)}$ : 実際の出力電圧値

\*2. 出力電流を徐々に増やしていき、出力電圧が $V_{OUT(E)}$ の95%になったときの出力電流値

\*3. 入力電圧 ( $V_{IN}$ ) を徐々に下げていき、出力電圧が $V_{OUT3}$ の98%に降下した時点での入力電圧 ( $V_{IN1}$ ) と出力電圧の差

$V_{drop} : V_{IN1} - (V_{OUT3} \times 0.98)$

$V_{OUT3} : V_{IN} = V_{OUT(S)} + 1.0 \text{ V}$ のときの出力電圧値

\*4. 出力電圧の入力電圧依存性。出力電流を一定にして入力電圧を変化させ、出力電圧がどれだけ変化するかを表します。

\*5. 出力電圧の出力電流依存性。入力電圧を一定にして出力電流を変化させ、出力電圧がどれだけ変化するかを表します。

\*6. 過電流保護回路によって制限される電流値

\*7. 許容損失の制限により、この値を満たさない場合もあります。大電流出力時には、許容損失に注意してください。

この規格は設計保証です。



2. ディテクタ部

表11

(特記なき場合 :  $T_j = -40^\circ\text{C} \sim +150^\circ\text{C}$ )

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	測定回路
検出電圧*1	$-V_{\text{DET}}$	-	$-V_{\text{DET(S)}} - 2.0\%$	$-V_{\text{DET(S)}}$	$-V_{\text{DET(S)}} + 2.0\%$	V	5
ヒステリシス幅*2	$V_{\text{HYS}}$	-	120	150	180	mV	5
リセット出力電圧 "H"	$V_{\text{ROH}}$	-	$V_{\text{OUT(S)}} \times 0.9$	-	-	V	5
リセット出力電圧 "L"	$V_{\text{ROL}}$	$V_{\text{OUT}} \geq 1.0 \text{ V}, R_{\text{extR}} \geq 3 \text{ k}\Omega,$ $V_{\text{OUT}}$ 端子に接続	-	0.2	0.4	V	5
リセットプルアップ抵抗	$R_{\text{RO}}$	$V_{\text{OUT}}$ 端子内部抵抗, $V_{\text{OUT}} \geq +V_{\text{DET}}$	20	30	45	k $\Omega$	-
リセット出力電流	$I_{\text{RO}}$	$V_{\text{RO}} = 0.4 \text{ V}, V_{\text{OUT}} = -V_{\text{DET(S)}} \times 0.95$	3.0	-	-	mA	6
解除遅延時間*3	$t_{\text{rd}}$	$C_{\text{DLY}} = 10 \text{ nF}$	16	20	24	ms	5
リセット反応時間*4	$t_{\text{rr}}$	-	-	-	200	$\mu\text{s}$	5

\*1. RO端子の出力が "H" から "L" に切り換わる $V_{\text{OUT}}$ 端子電圧

$-V_{\text{DET(S)}}$ : 設定検出電圧値

$-V_{\text{DET}}$ : 実際の検出電圧値

\*2. 検出電圧 ( $-V_{\text{DET}}$ ) と解除電圧 ( $+V_{\text{DET}}$ ) との電圧差。レギュレータ部の実際の出力電圧値 ( $V_{\text{OUT(E)}}$ ) とディテクタ部の実際の解除電圧値 ( $+V_{\text{DET}} = -V_{\text{DET}} + V_{\text{HYS}}$ ) の関係は、以下のとおりです。

$$V_{\text{OUT(E)}} > +V_{\text{DET}}$$

\*3.  $V_{\text{OUT}}$ が $+V_{\text{DET}}$ を越えてから実際にRO端子の出力が反転するまでの時間 (図5参照)。この値は解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ ( $C_{\text{DLY}}$ ) で変更可能です。

$V_{\text{OUT}}$ が $+V_{\text{DET}} \rightarrow V_{\text{DET(S)}}$ に変化してから $V_{\text{RO}}$ が $V_{\text{OUT}} / 2$ に達するまでの期間を表します。

\*4.  $V_{\text{OUT}}$ が $-V_{\text{DET}}$ を下回ってから実際にRO端子の出力が反転するまでの時間 (図6参照)。 $V_{\text{OUT}}$ が $V_{\text{OUT(S)}} \rightarrow -V_{\text{DET}}$ に変化してから $V_{\text{RO}}$ が $V_{\text{OUT}} / 2$ に達するまでの期間を表します。

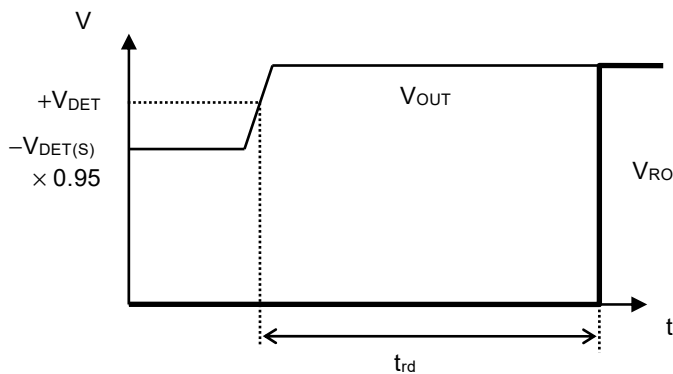


図5 解除遅延時間

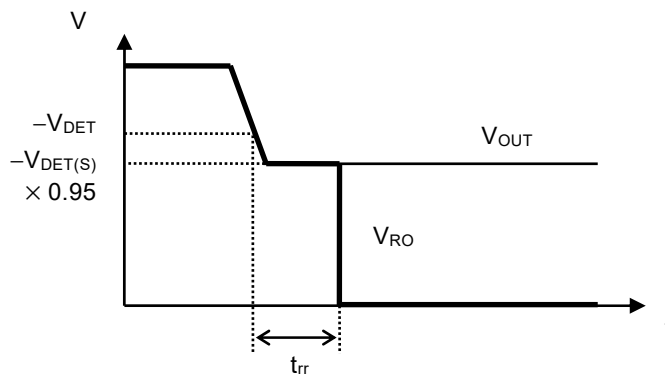


図6 リセット反応時間

3. ウォッチドッグタイマ部

表12

(特記なき場合 :  $V_{IN} = 13.5 \text{ V}$ ,  $T_J = -40^\circ\text{C} \sim +150^\circ\text{C}$ )

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	測定回路
ウォッチドッグ動作しきい値電流	$I_{O,WDact}$	-	-	1.5	1.9	mA	9
ウォッチドッグ停止しきい値電流	$I_{O,WDdeact}$	-	0.85	1.25	-	mA	9
WI端子入力電圧 "H"	$V_{SH,WI}$	-	$V_{OUT(S)} \times 0.7$	-	-	V	7
WI端子入力電圧 "L"	$V_{SL,WI}$	-	-	-	$V_{OUT(S)} \times 0.3$	V	7
WI端子入力電流 "H"	$I_{SH,WI}$	$V_{WI} = V_{OUT(S)}$	-	-	1	$\mu\text{A}$	7
WI端子入力電流 "L"	$I_{SL,WI}$	$V_{WI} = 0 \text{ V}$	-	-	0.1	$\mu\text{A}$	7
WEN端子入力電圧 "H"	$V_{SH,WEN}$	-	2	-	-	V	8
WEN端子入力電圧 "L"	$V_{SL,WEN}$	-	-	-	0.8	V	8
WEN端子入力電流 "H"	$I_{SH,WEN}$	$V_{WEN} = V_{OUT(S)}$	-	-	1	$\mu\text{A}$	8
WEN端子入力電流 "L"	$I_{SL,WEN}$	$V_{WEN} = 0 \text{ V}$	-	-	0.1	$\mu\text{A}$	8
ウォッチドッグ出力 "L" 時間*1	$t_{WD,L}$	$C_{DLY} = 10 \text{ nF}$	9.2	11.5	13.8	ms	9
ウォッチドッグトリガ時間*2	$t_{WI,tr}$	$C_{DLY} = 10 \text{ nF}$	39.1	46	52.9	ms	9
ウォッチドッグダブルパルス検出時間*3	$t_{WI,dp}$	$C_{DLY} = 10 \text{ nF}$	9.2	11.5	13.8	ms	9

- \*1. ウォッチドッグタイマがタイムアウトまたはダブルパルスを検出した後、WO / RO端子が "L" を継続する時間 (図7参照)。この値は $C_{DLY}$ で変更可能です。
- \*2. ウォッチドッグタイマがトリガの検出を開始してから、タイムアウトを検出してWO / RO端子出力が "L" に変化するまでの時間 (図7参照)。この値は $C_{DLY}$ で変更可能です。
- \*3. ウォッチドッグタイマがトリガの検出を開始してから、 $t_{WI,dp}$ 経過前までに再びトリガを検出し、WO / RO端子出力が "L" に変化するまでの時間 (図8参照)。この値は $C_{DLY}$ で変更可能です。

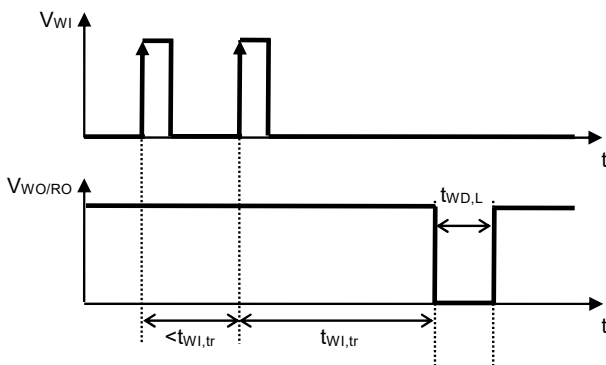


図7 ウォッチドッグトリガ時間

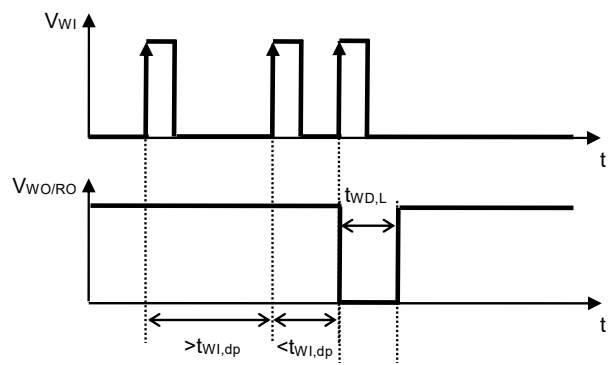


図8 ウォッチドッグダブルパルス検出時間

4. 全体部

表13

(特記なき場合 :  $V_{IN} = 13.5 V$ ,  $T_j = -40^{\circ}C \sim +150^{\circ}C$ )

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	測定回路
動作時消費電流	ISS1	$V_{EN} = V_{IN}$ , $I_{OUT} \leq 10 \mu A$ , ウォッチドッグタイマ停止時	-	3.2	9.8	$\mu A$	9
		$V_{EN} = V_{IN}$ , $I_{OUT} \leq 2.5 mA$ , ウォッチドッグタイマ動作時、 WO / RO端子 = "H"	-	8.4	18	$\mu A$	9
パワーオフ時消費電流	ISS2	$V_{EN} = 0 V$ , $I_{OUT} = 0 mA$	-	0.1	4.0	$\mu A$	10

■ 測定回路

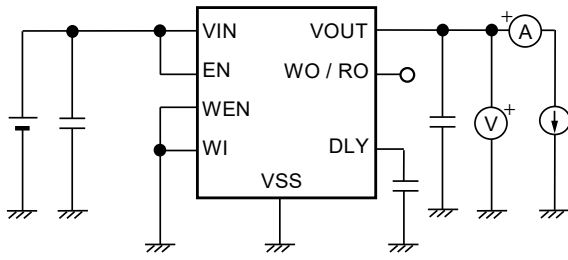


図9 測定回路1

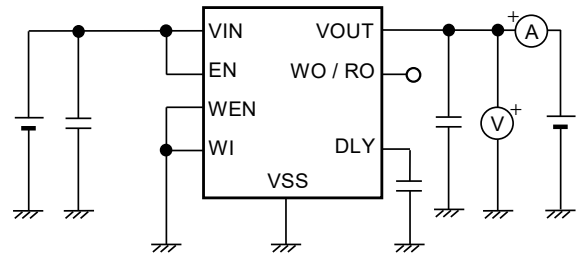


図10 測定回路2

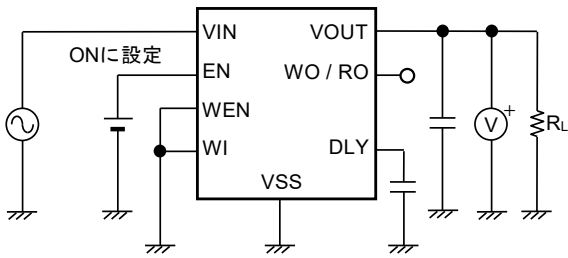


図11 測定回路3

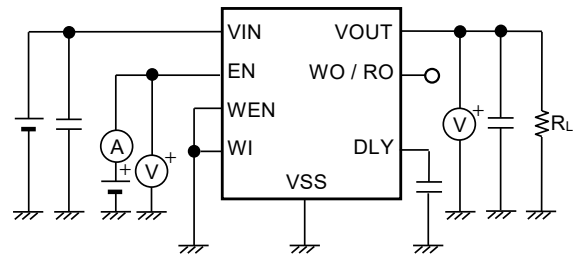


図12 測定回路4

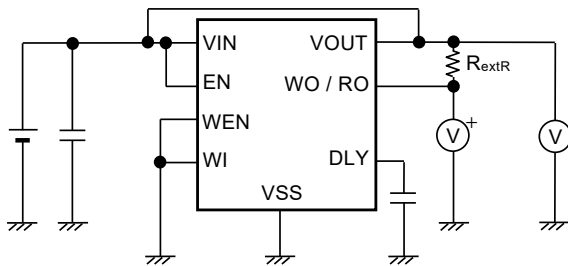


図13 測定回路5

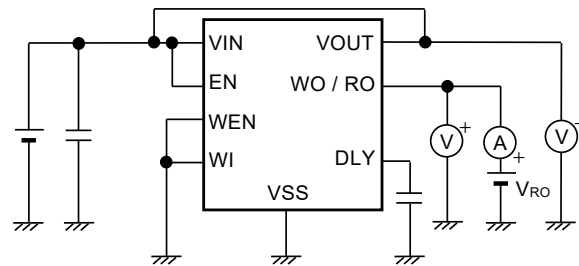


図14 測定回路6

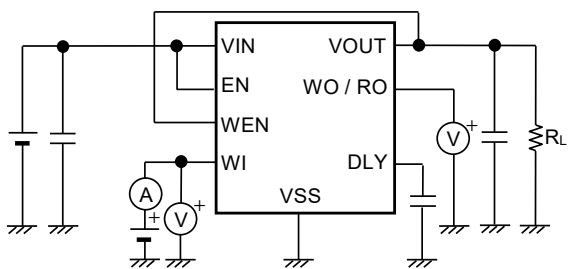


図15 測定回路7

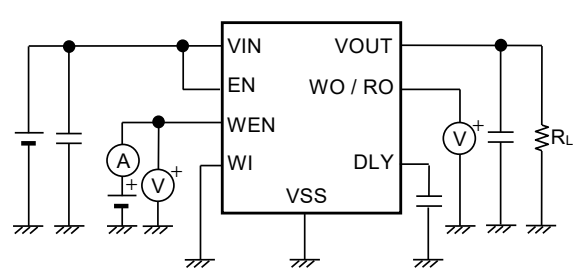


図16 測定回路8

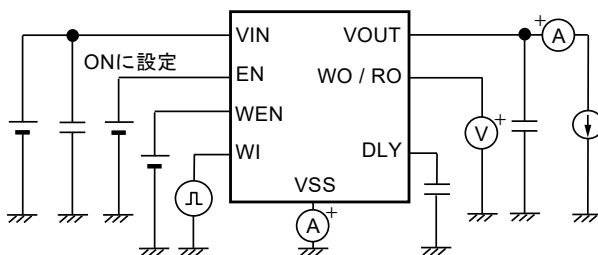


図17 測定回路9

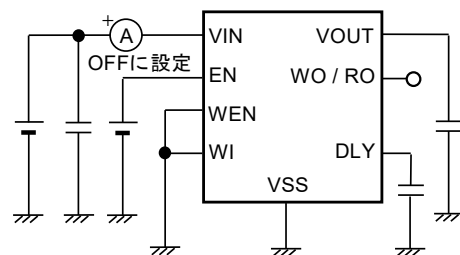


図18 測定回路10

## ■ 標準回路

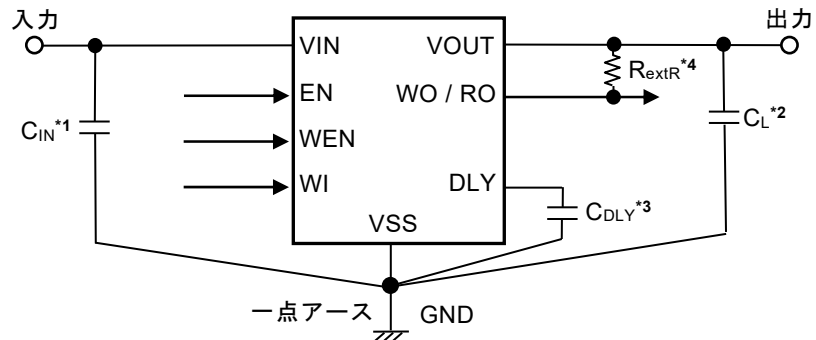


図19

- \*1.  $C_{IN}$ は入力安定用コンデンサです。
- \*2.  $C_L$ は出力安定用コンデンサです。
- \*3.  $C_{DLY}$ は解除遅延時間、監視時間調整コンデンサです。
- \*4. S-19518シリーズはプルアップ抵抗を内蔵しているため、外部プルアップ抵抗の接続は必須ではありません。

**注意** 上記接続図および定数は、動作を保証するものではありません。実際のアプリケーションで十分な評価の上、定数を設定してください。

## ■ 外付け部品の選定

### 1. 入力、出力コンデンサ ( $C_{IN}$ , $C_L$ )

S-19518シリーズでは、位相補償のためにVOUT端子 – VSS端子間の $C_L$ が必要です。全温度範囲において、容量値が1.0  $\mu$ F以上のセラミックコンデンサで安定動作します。また、OSコンデンサ、タンタルコンデンサ、アルミ電解コンデンサを使用する場合も、容量値が1.0  $\mu$ F以上、ESRが100  $\Omega$ 以下であることが必要です。出力コンデンサ値により、過渡応答特性である出力オーバーシュート、アンダーシュート値が変わります。また、入力コンデンサもアプリケーションによって、必要な容量値が異なります。

**注意**  $C_{IN}$ ,  $C_L$ の容量値は実際の使用条件において、温度特性を含めた十分な評価を行い決定してください。

### 2. 解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ ( $C_{DLY}$ )

S-19518シリーズでは、ディテクタの解除遅延時間 ( $t_{rd}$ ) とウォッチドッグタイマの監視時間を調整するためにDLY端子 – VSS端子間に解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ ( $C_{DLY}$ ) が必要です。

設定解除遅延時間 ( $t_{rd(S)}$ )、設定ウォッチドッグトリガ時間 ( $t_{WI, tr(S)}$ )、設定ウォッチドッグ出力 "L" 時間 ( $t_{WD, L(S)}$ )、設定ウォッチドッグダブルパルス検出時間 ( $t_{WI, dp(S)}$ ) は、それぞれ以下の式から求められます。

"■ 電気的特性" には、 $C_{DLY} = 10$  nFの条件時の解除遅延時間 ( $t_{rd}$ )、ウォッチドッグトリガ時間 ( $t_{WI, tr}$ )、ウォッチドッグ出力 "L" 時間 ( $t_{WD, L}$ )、ウォッチドッグダブルパルス検出時間 ( $t_{WI, dp}$ ) を示しています。

$$t_{rd(S)} [\text{ms}] = t_{rd} [\text{ms}] \times \frac{C_{DLY} [\text{nF}]}{10 [\text{nF}]}$$

$$t_{WI, tr(S)} [\text{ms}] = t_{WI, tr} [\text{ms}] \times \frac{C_{DLY} [\text{nF}]}{10 [\text{nF}]}$$

$$t_{WD, L(S)} [\text{ms}] = t_{WD, L} [\text{ms}] \times \frac{C_{DLY} [\text{nF}]}{10 [\text{nF}]}$$

$$t_{WI, dp(S)} [\text{ms}] = t_{WI, dp} [\text{ms}] \times \frac{C_{DLY} [\text{nF}]}{10 [\text{nF}]}$$

**注意1.** 上記計算式は、動作を保証するものではありません。実際のアプリケーションで温度特性を含めた十分な評価の上、定数を決定してください。

2. DLY端子のインピーダンスは高いので、この端子に外部より電流が流れ込んだり、また流れ出したりしないように実装基板をレイアウトしてください (正確な遅延時間と監視時間が得られないことがあります)。
3.  $C_{DLY}$ はコンデンサ自身のリーク電流が内蔵定電流 (0.6  $\mu$ A typ.) に対して無視できるものを選んでください。リーク電流があると、遅延時間と監視時間に誤差が発生する場合があります。また、内蔵定電流以上のリーク電流があるとリセット出力が解除しなくなります。
4. 上記の計算式には、 $C_{DLY}$ のバラツキは含まれていません。使用する $C_{DLY}$ のバラツキを考慮の上、定数を決定してください。

## ■ 動作説明

### 1. レギュレータ部

#### 1.1 基本動作

図20にS-19518シリーズ、レギュレータのブロック図を示します。

誤差増幅器 (エラーアンプ) は、出力電圧を帰還抵抗 ( $R_s$ と $R_f$ ) によって抵抗分圧した帰還電圧 ( $V_{fb}$ ) と基準電圧 ( $V_{ref}$ ) を比較します。この誤差増幅器により、入力電圧や温度変化の影響を受けない一定の出力電圧を保持するのに必要なゲート電圧を出力トランジスタに供給します。

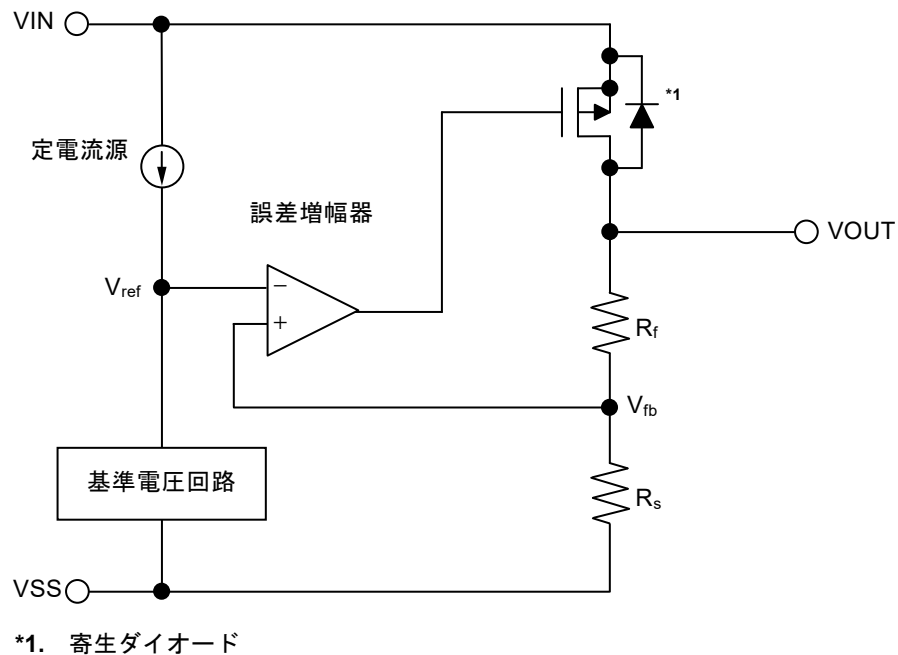


図20

#### 1.2 出力トランジスタ

S-19518シリーズでは、出力トランジスタとして低オン抵抗のPch MOS FETトランジスタを用いています。

トランジスタの構造上、VIN端子 - VOUT端子間には寄生ダイオードが存在しますので、VINよりVOUTの電位が高くなると逆流電流によりICが破壊される可能性があります。したがって、VOUTはVIN + 0.3 Vを越えないように注意してください。

### 1.3 過電流保護回路

S-19518シリーズでは、過大な出力電流やVOUT端子 - VSS端子間の短絡による出力トランジスタの過電流を制限するために、「■ 諸特性データ (Typicalデータ)」、「1. レギュレータ部」、「1.1 出力電圧 - 出力電流 (負荷電流増加時) (Ta = +25°C)」に示すような特性の過電流保護回路を内蔵しています。出力短絡時の電流 (I<sub>short</sub>) は、80 mA typ.に内部設定されており、短絡時の負荷電流はこの値に基づいて制限されます。出力トランジスタが過電流状態から解除されると、出力電圧はレギュレート動作を再開します。

**注意** 過電流保護回路は、過熱保護を兼ねる回路ではありません。したがって、長時間短絡状態が続く場合には、短絡条件も含め使用条件におけるICの損失が、許容損失を越えないように入力電圧、負荷電流の条件に十分注意してください。

### 1.4 サーマルシャットダウン回路

S-19518シリーズでは、自己発熱を制限するためのサーマルシャットダウン回路を内蔵しています。ジャンクション温度が170°C typ.に上昇すると、サーマルシャットダウン回路が動作し、レギュレート動作を停止します。その後、ジャンクション温度が135°C typ.に低下すると、サーマルシャットダウン回路が解除され、レギュレート動作を再開します。

自己発熱によりサーマルシャットダウン回路が動作した場合、レギュレート動作を停止し、出力電圧が低下します。このことにより、自己発熱が制限され、ICの温度が低下します。温度が低下するとサーマルシャットダウン回路が解除され、レギュレート動作を再開し、出力電圧が上昇することで再び自己発熱が生じます。この繰り返し動作を行うことにより、VOUT端子出力の波形がパルス状になります。この現象は入力電圧か出力電流のどちらか一方、または両方を低下させて内部消費電力を少なくするか、あるいは周囲温度を低下させない限り、停止することはありません。この現象が継続しますと、製品の劣化などの物理的な損傷を生じる可能性がありますので、注意してください。

表14

サーマルシャットダウン回路	VOUT端子電圧
検出 : 170°C typ.*1	V <sub>SS</sub> 電位
解除 : 135°C typ.*1	設定値

\*1. ジャンクション温度



### 1.5 ON / OFF回路

レギュレート動作の起動および停止を行うために、ON / OFF回路は内部回路および出力トランジスタの制御をします。EN端子を "L" (OFF) に設定すると、内部回路は動作を停止し、VIN端子 - VOUT端子間の出力トランジスタをオフさせ、消費電流を大幅に抑えます。

EN端子に関する内部等価回路は図21の構成になっています。EN端子は定電流源により内部でプルダウンされているため、フローティング状態で使用すると "L" となり、出力トランジスタはオフになります。ただし、EN端子をフローティング状態で使用するとEN端子のインピーダンスが高くなるため、確実にEN端子をOFFにするためには、EN端子に確実に "L" が入力されるように、GNDに接続してください。

EN端子を使用しない場合には、VIN端子に接続してください。EN端子に中間電圧を印加すると消費電流が増加しますので、注意してください。

表15

EN端子	内部回路	VOUT端子電圧	消費電流
"H" : ON	動作	一定値*1	$I_{SS1}$
"L" : OFF	停止	$V_{SS}$ にプルダウン*2	$I_{SS2}$

\*1. 設定出力電圧値に基づいてレギュレート動作をすることにより、一定値が出力されます。

\*2. 放電シャント回路と帰還抵抗の合成抵抗 ( $R_{LOW} = 1.2\text{ k}\Omega$  typ.) および負荷により、VOUT端子電圧は $V_{SS}$ にプルダウンされます。

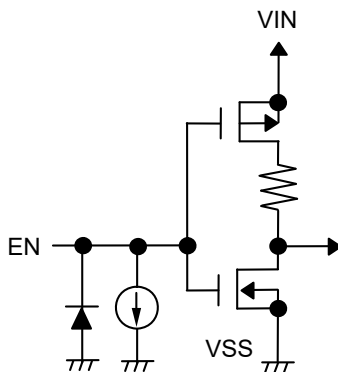


図21

## 2. ディテクタ部

### 2.1 基本動作

- (1) レギュレータの出力電圧 ( $V_{OUT}$ ) がディテクタの解除電圧 ( $+V_{DET}$ ) 以上で、Nchトランジスタ (N1, N2) はオフになり、RO端子に "H" が出力されます。このときPchトランジスタ (P1) はオン状態で、コンパレータ (C1) への入力電圧は  $\frac{R_B \cdot V_{OUT}}{R_A + R_B}$  になります。
- (2)  $V_{OUT}$ が低下し $+V_{DET}$ 以下になっても、検出電圧 ( $-V_{DET}$ ) 以上であればRO端子に "H" が出力されます。 $V_{OUT}$ が $-V_{DET}$  (図23のA点) 以下になるとC1によって制御されるN1はオンになり、 $C_{DLY}$ が放電されます。同時に、遅延回路によって制御されるN2はオンになり、RO端子に "L" が出力されます。このときP1はオフになり、C1への入力電圧は  $\frac{R_B \cdot V_{OUT}}{R_A + R_B + R_C}$  になります。
- (3)  $V_{OUT}$ がさらに低下し、ICの最低動作電圧以下になると、RO端子出力は不定になります。RO端子がプルアップされる場合、"H" が出力されます。
- (4)  $V_{OUT}$ が最低動作電圧以上に上昇するとRO端子に "L" が出力されます。また、 $V_{OUT}$ が $-V_{DET}$ を越えても $+V_{DET}$ 未満の場合には出力は "L" になります。
- (5) さらに $V_{OUT}$ を上昇させ $+V_{DET}$  (図23のB点) 以上になるとN1はオフになり、 $C_{DLY}$ が充電されます。 $V_{DLY}$ がしきい値電圧 (1.25 V typ.) になると、遅延回路によって制御されるN2はオフになり、RO端子に "H" が出力されます。

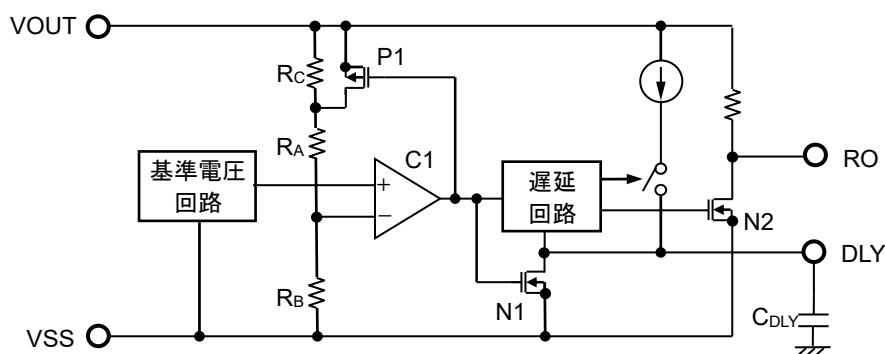


図22 ディテクタ部の動作説明図

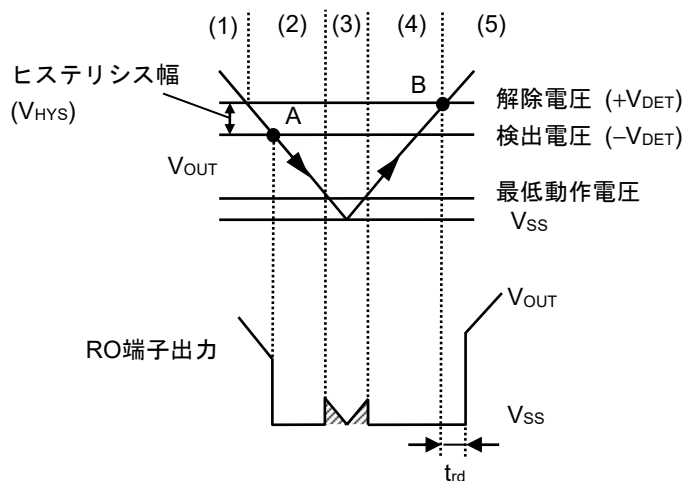


図23 ディテクタ部のタイミングチャート

## 2.2 遅延回路

RO端子に "L" が出力された状態でレギュレータの出力電圧 ( $V_{OUT}$ ) が立ち上がったとき、 $V_{OUT}$ が $+V_{DET}$ になったときよりも遅れてリセット解除信号がRO端子に出力されます。解除遅延時間 ( $t_{rd}$ ) は $C_{DLY}$ の容量値で調整可能です。詳細は、「■ 外付け部品の選定」、「2. 解除遅延時間、監視時間調整コンデンサ ( $C_{DLY}$ )」を参照してください。また、 $V_{OUT}$ が $-V_{DET}$ 以下になってから $+V_{DET}$ 以上になるまでの時間がリセット反応時間 ( $t_{rr}$ ) の長さとは比べてかなり短いとき、RO端子には "H" が出力されたままとなることがあります。

**注意**  $t_{rd}$ は $C_{DLY}$ の充電時間に依存するため、 $C_{DLY}$ に残留電荷が残った状態で充電動作が開始されると、 $t_{rd}$ は設定値よりも短くなる場合があります。

## 2.3 出力回路

RO端子は、内部で $V_{OUT}$ 端子にプルアップするための抵抗を内蔵しているため、外付けプルアップ抵抗なしで信号を出力することが可能です。

なお、外付けプルアップ抵抗を接続する場合、 $V_{OUT}$ 端子以外には接続しないでください。

S-19518シリーズでは、リセット出力端子とウォッチドッグ出力端子はWO / RO端子として備えられています。

WO / RO端子の出力レベルは、リセット出力端子とウォッチドッグ出力端子のAND論理です。

例：WO端子が "L"、RO端子が "H" のとき、WO / RO端子は "L"

**注意** 外部プルアップ抵抗の値は実際の使用条件において、温度特性を含めた十分な評価を行い決定してください。

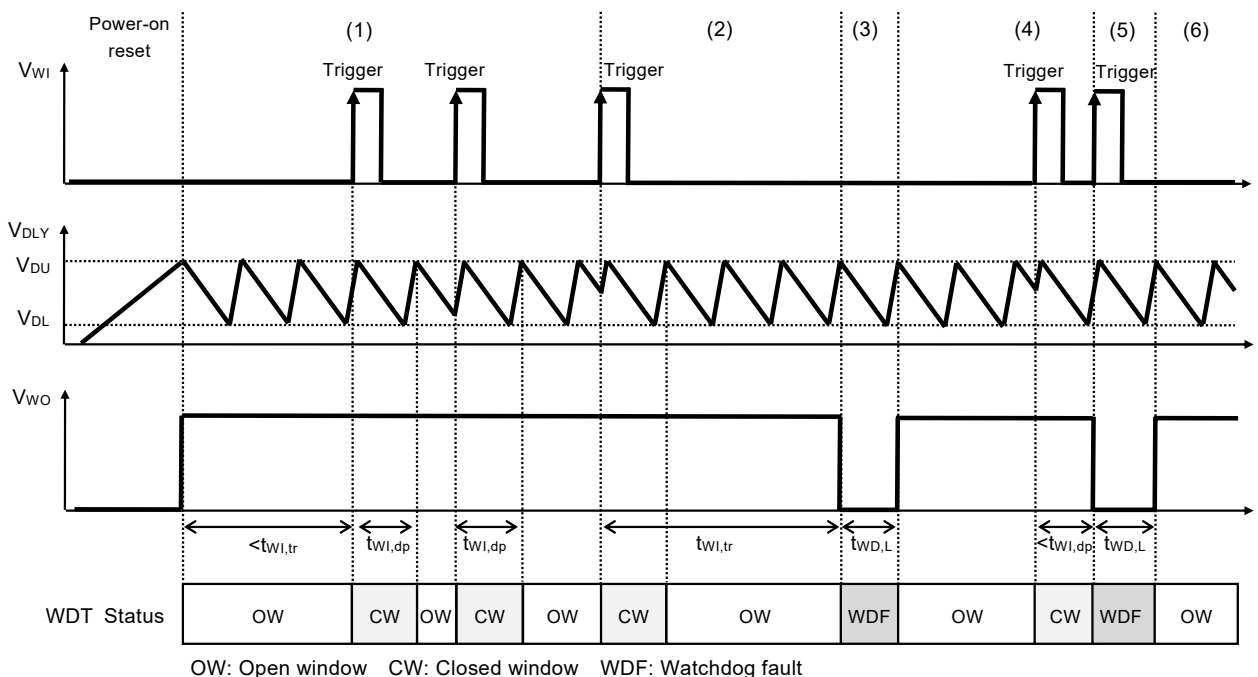
### 3. ウォッチドッグタイマ部

#### 3.1 基本動作

ウォッチドッグタイマは監視動作中、下記のように動作します。

- (1) ウォッチドッグタイマは監視動作を開始するとOpen window状態となり、内部の定電流源によりCDLYの充放電動作が行われます。Open window状態でWI端子に立ち上がりエッジが入力されると、ウォッチドッグタイマはトリガを検出し、Closed window状態に遷移します。Closed window状態でトリガを検出されず、CDLYの充放電動作が行われ、ウォッチドッグダブルパルス検出時間 ( $t_{WI,dp}$ ) が経過すると、ウォッチドッグタイマはOpen window状態に遷移します。ウォッチドッグタイマは、Open window状態で再びトリガを検出すると、Closed window状態に遷移します。この間、WO端子は "H" を出力します。監視対象の正常動作を確認するために、Open window状態では立ち上がりエッジをWI端子に入力し、Closed window状態では立ち上がりエッジを入力しないでください。
- (2) Open window状態でトリガを検出されない間にCDLYの充放電動作が繰り返され、監視動作が開始してから、もしくは、最後にトリガを検出されてからウォッチドッグトリガ時間 ( $t_{WI,tr}$ ) が経過すると、ウォッチドッグタイマはWatchdog fault状態に遷移し、WO端子は "L" を出力します。この動作をタイムアウト検出といいます。WO端子が "H" を出力中にウォッチドッグタイマが停止すると、充放電回数および $t_{WI,tr}$ の経過時間はリセットされます。
- (3) タイムアウト検出後、Watchdog fault状態でWO端子が "L" を出力している間にCDLYの充放電動作が行われず。ウォッチドッグ出力 "L" 時間 ( $t_{WD,L}$ ) が経過した後、ウォッチドッグタイマはOpen window状態に遷移し、WO端子は "H" を出力します。WO端子が "L" を出力中にウォッチドッグタイマが停止しても、 $t_{WD,L}$ が経過するまでWO端子は "L" を出力し続けます。
- (4) Open window状態でウォッチドッグタイマがトリガを検出し、Closed window状態に遷移してから $t_{WI,dp}$ が経過するまでに再びトリガを検出されると、ウォッチドッグタイマはWatchdog fault状態に遷移し、WO端子は "L" を出力します。この動作をダブルパルス検出といいます。
- (5) ダブルパルス検出後、Watchdog fault状態でWO端子が "L" を出力している間にCDLYの充放電動作が行われず。(3) の場合と同様に、 $t_{WD,L}$ が経過すると、ウォッチドッグタイマはOpen window状態に遷移し、WO端子は "H" を出力します。
- (6) ウォッチドッグタイマは、Watchdog fault状態からOpen window状態に戻って以後、入力に応じて (1)、(2)、(4) いずれかの動作を継続します。

ウォッチドッグタイマ部の状態遷移については、**図25**を参照してください。



**図24** ウォッチドッグタイマ部のタイミングチャート

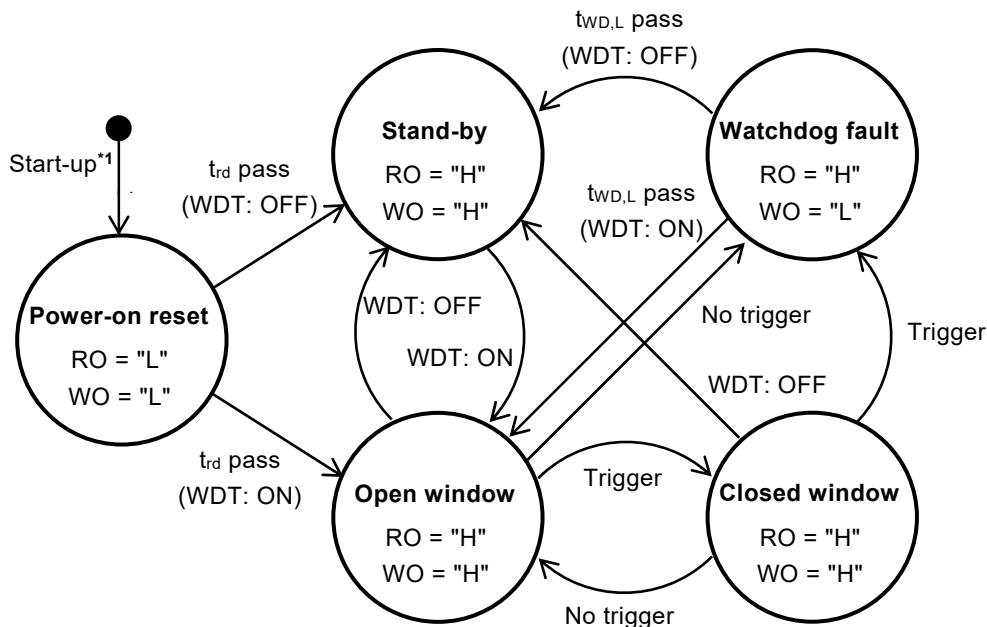


図25 ウォッチドッグタイマ部の状態遷移図

\*1.  $V_{OUT}$ が検出電圧 ( $-V_{DET}$ ) を下回ることによってディテクタ部が低電圧を検出すると、ウォッチドッグタイマは初期状態となります。 $V_{OUT}$ が復帰して解除電圧 ( $+V_{DET}$ ) を上回ると、ウォッチドッグタイマが起動して、Power-on reset状態に遷移します。

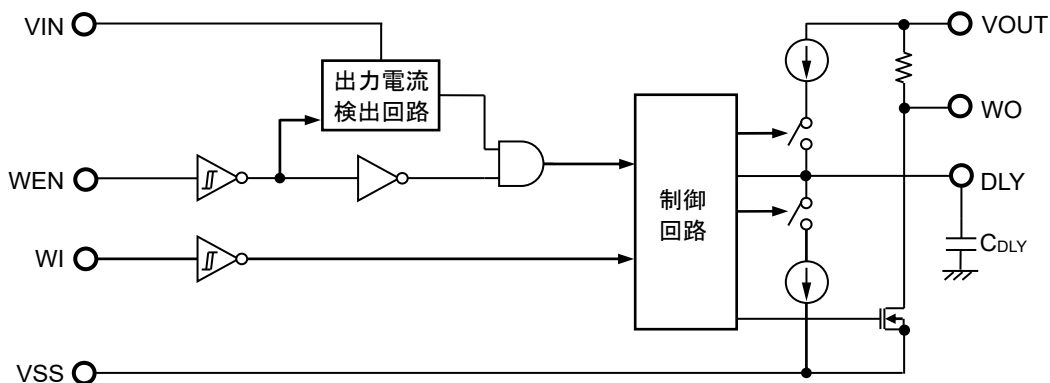


図26 ウォッチドッグタイマ部の動作説明図

### 3.2 自律ウォッチドッグ動作機能 (出力電流検出回路)

S-19518シリーズは出力電流検出回路を内蔵しているため、ウォッチドッグタイマは自律的に動作します。レギュレータの出力電流により負荷に流れる電流が検出され、出力電流がウォッチドッグ動作しきい値電流 ( $I_{O,Wdact}$ ) 以上のときウォッチドッグタイマは動作を開始し、出力電流がウォッチドッグ停止しきい値電流 ( $I_{O,Wddeact}$ ) 以下のときウォッチドッグタイマは停止します。

図27は出力電流検出回路を含むブロック図です。レギュレータにマイコンが接続されている場合、マイコンの動作電流をレギュレータの出力電流により検出することが出来ます。例えば、マイコンがスリープ時の動作電流がウォッチドッグ停止しきい値電流 ( $I_{O,Wddeact}$ ) を下回ると、マイコンがスリープ時、ウォッチドッグタイマは監視動作を自律的に停止します。

VIN端子電圧が出力電流検出回路の最低動作電圧を下回る場合、出力電流検出回路は動作を停止します。VIN端子電圧の電圧範囲については、「■推奨動作条件」を参照してください。

また、S-19518シリーズでは、WEN端子でウォッチドッグタイマをディスエーブルにした場合、出力電流に関わらず、ウォッチドッグタイマは停止します。

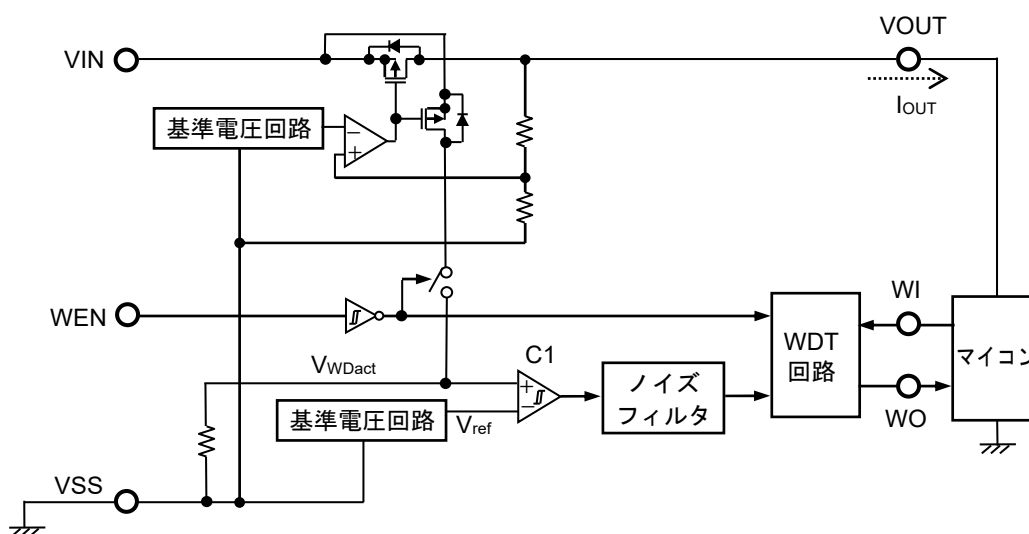


図27 出力電流検出回路の動作説明図

**注意** S-19518シリーズはマイコンを内蔵していません。また、上記接続図は、動作を保証するものではありません。実際のアプリケーションで十分な評価の上、接続を決定してください。

S-19518シリーズは自律ウォッチドッグ機能を備えているため、ウォッチドッグタイマの監視動作は以下のようになります。

- (1)レギュレータの $I_{OUT}$ がウォッチドッグ動作しきい値電流 ( $I_{O,WDact}$ ) 以上で、コンパレータ (C1) の入力電圧 ( $V_{WDact}$ ) は基準電圧 ( $V_{ref}$ ) より高くなり、C1の出力は "H" になります。このとき、ウォッチドッグタイマは監視動作を行います。
- (2) $I_{OUT}$ が低下し、ウォッチドッグ停止しきい値電流 ( $I_{O,WDdeact}$ ) (図28のA点) 以下になると $V_{WDact}$ は $V_{ref}$ 以下となり、C1の出力は "L" になります。このとき、ウォッチドッグタイマは監視動作を停止します。 $I_{OUT}$ が上昇しても、 $I_{O,WDact}$ 未満の場合、ウォッチドッグタイマは監視動作を停止したままです。
- (3)さらに $I_{OUT}$ が上昇して $I_{O,WDact}$  (図28のB点) 以上になると $V_{WDact}$ は $V_{ref}$ 以上になり、C1の出力は "H" になり、ウォッチドッグタイマは監視動作を開始します。

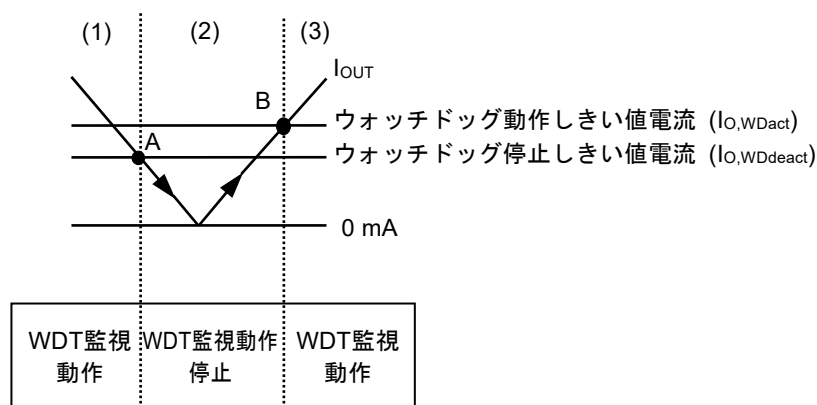


図28 自律ウォッチドッグ動作機能

**注意** レギュレータの出力電流が過渡的に変化すると、ウォッチドッグタイマ監視動作が不安定になり、動作と停止が切り換わる場合があります。その際の動作については、実機にて十分な評価を行ってください。

### 3.3 ウォッチドッグイネーブル回路

WEN端子に "L" を入力すると、ウォッチドッグタイマはディスエーブルになり出力電流検出動作と監視動作を停止します。WEN端子に "H" を入力すると、ウォッチドッグタイマはイネーブルになります。

WEN端子は定電流源により内部にプルダウンされています。そのため、WEN端子をフローティング状態で使用するとWEN端子は "L" となり、ウォッチドッグタイマがディスエーブルとなります。ただし、WEN端子をフローティング状態で使用するとWEN端子のインピーダンスが高くなるため、確実にウォッチドッグタイマをディスエーブルにするためには、WEN端子をGNDに接続して確実にWEN端子に "L" が入力されるようにしてください。ウォッチドッグタイマをイネーブルに固定するためには、WEN端子をVOUT端子に接続してWEN端子に "H" が入力されるようにしてください。

表16に各端子の状態とウォッチドッグタイマ監視動作の関係を示します。

表16

WEN端子	出力電流*1	VOUT端子電圧	WDT監視動作
"H"	"H"	$\geq +V_{DET}$	ON
"H"	"L"	$\geq +V_{DET}$	OFF
"L"	Don't care	$\geq +V_{DET}$	OFF
Don't care	Don't care	$\leq -V_{DET}$	OFF

\*1. "H" :  $I_{OUT} > I_{O,WDact}$ , "L" :  $I_{OUT} < I_{O,WDdeact}$

### 3.4 ウォッチドッグ入力回路

WI端子に立ち上がりエッジを入力することにより、ウォッチドッグタイマはトリガを検出します。ウォッチドッグタイマの監視対象からWI端子へ入力する信号の入力条件は、「■ 推奨動作条件」を参照してください。WI端子は定電流源により内部でプルダウンされています。そのため、WI端子をフローティング状態で使用するとWI端子は「L」となります。

WI端子に「L」、「H」以外の電圧が入力されると消費電流が増加するので、注意してください。

ウォッチドッグタイマが監視動作中、WO端子が「H」を出力しC<sub>DLY</sub>の充放電動作が行われている間のみトリガは検出されません。

**注意** ノイズの多い環境下では、ウォッチドッグ入力回路はノイズをトリガ信号として検出することがあります。所望の信号においてのみトリガが検出されることを、実際のアプリケーションで確認してください。

### 3.5 ウォッチドッグ出力回路

WO端子は、内部でVOUT端子にプルアップするための抵抗を内蔵しているため、外付けプルアップ抵抗なしで信号を出力することが可能です。

外付けプルアップ抵抗を接続する場合、VOUT端子以外には接続しないでください。

S-19518シリーズでは、リセット出力端子とウォッチドッグ出力端子はWO/RO端子として備えられています。

WO/RO端子の出力レベルは、リセット出力端子とウォッチドッグ出力端子のAND論理です。

例：WO端子が「L」、RO端子が「H」のとき、WO/RO端子は「L」

**注意** 外部プルアップ抵抗の値は実際の使用条件において、温度特性を含めた十分な評価を行い決定してください。



■ タイミングチャート

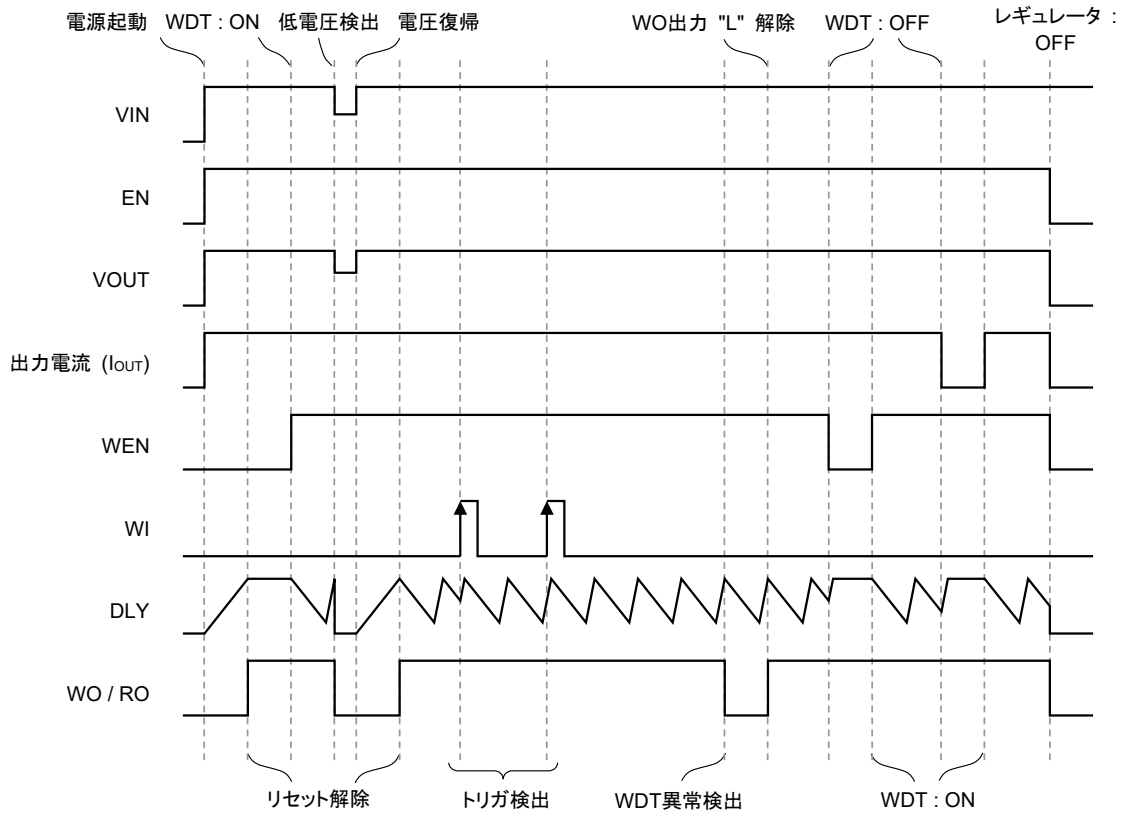


図29

## ■ 注意事項

- ・VIN端子、VOUT端子およびGNDの配線は、インピーダンスが低くなるように十分注意してパターン配線してください。また、VOUT端子 - VSS端子間の出力コンデンサ (C<sub>L</sub>) とVIN端子 - VSS端子間の入力コンデンサ (C<sub>IN</sub>) は、それぞれの端子の近くに付加してください。
- ・一般にシリーズレギュレータを低負荷電流 (0.1 mA以下) 状態で使用すると、出力電圧が上昇する場合がありますので注意してください。
- ・一般にシリーズレギュレータは、高温時に出力トランジスタのリーク電流により、出力電圧が上昇する場合がありますので注意してください。
- ・一般にシリーズレギュレータは、外付け部品の選択によっては発振するおそれがあります。S-19518シリーズでは以下の条件を推奨しておりますが、実際の使用条件において、温度特性を含めた十分な評価を行い決定してください。なお、出力コンデンサの等価直列抵抗 (R<sub>ESR</sub>) については、"**■ 参考データ**"、"**5. 等価直列抵抗 - 出力電流特性例 (Ta = -40°C ~ +125°C)**" を参照してください。

入力コンデンサ (C<sub>IN</sub>) : 1.0 μF以上

出力コンデンサ (C<sub>L</sub>) : 1.0 μF以上

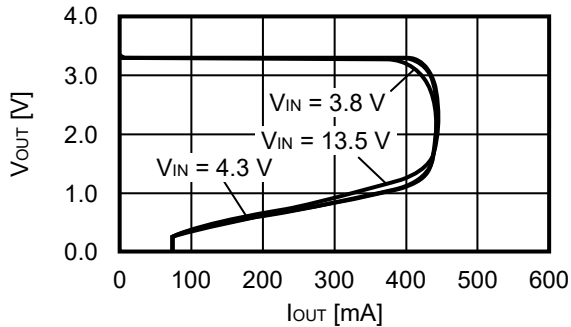
- ・一般にシリーズレギュレータでは、電源起動、電源変動や負荷変動などの変動要因や、出力コンデンサの大きさによって、出力電圧のオーバーシュート、アンダーシュートの程度も異なります。このため実際のアプリケーションで、出力電圧のオーバーシュートや、アンダーシュートの温度特性を含めた十分な評価をして、出力コンデンサの条件を決めてください。
- ・電源のインピーダンスが高い場合には、ICの入力部の容量が小さいかあるいはまったく接続されていない場合に発振することがありますので注意してください。
- ・電源投入時、または電源変動時、電圧を急激に立ち上げると、出力に一瞬オーバーシュートが発生することがあります。その際の出力電圧は、実機にて十分な評価を行ってください。
- ・VOUT端子が急峻にGNDに短絡されると、アプリケーションにおける配線上のインダクタンスと出力容量の共振により、VOUT端子に絶対最大定格を越える負電圧が発生することがあります。VOUT端子 - VSS端子間に保護ダイオードを挿入するか、または、出力容量に直列抵抗を挿入することによって負電圧を制限することができます。
- ・IC内での損失が許容損失を越えないように、入出力電圧、負荷電流の使用条件に注意してください。
- ・本ICは静電気に対する保護回路が内蔵されていますが、保護回路の性能を越える過大静電気がICに印加されないようにしてください。
- ・必要とする出力電流の設定においては、"**■ 電气的特性**"、**表10**の出力電流値および欄外の注意書き\*7に留意してください。
- ・弊社ICを使用して製品を作る場合には、その製品での当ICの使い方や製品の仕様また、出荷先の国などによって当ICを含めた製品が特許に抵触した場合、その責任は負いかねます。

■ 諸特性データ (Typicalデータ)

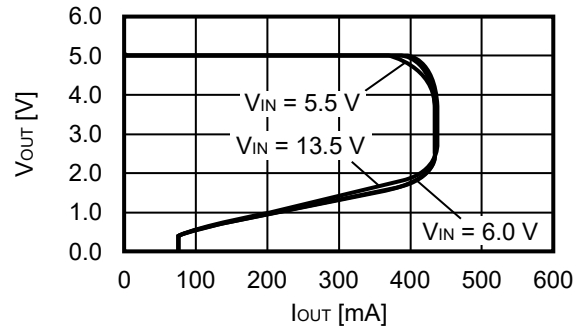
1. レギュレータ部

1.1 出力電圧 - 出力電流 (負荷電流増加時) (Ta = +25°C)

1.1.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

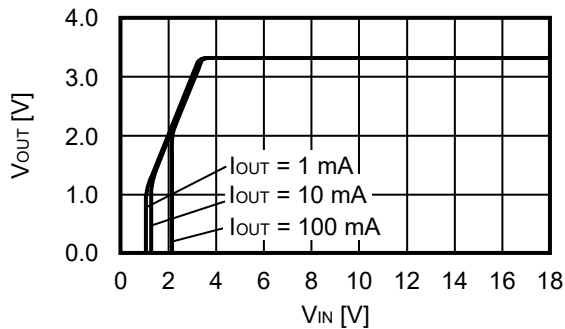


1.1.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

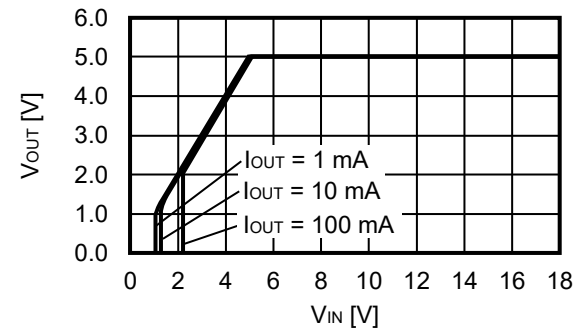


1.2 出力電圧 - 入力電圧 (Ta = +25°C)

1.2.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

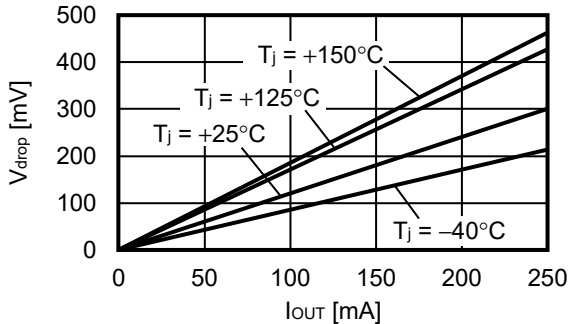


1.2.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

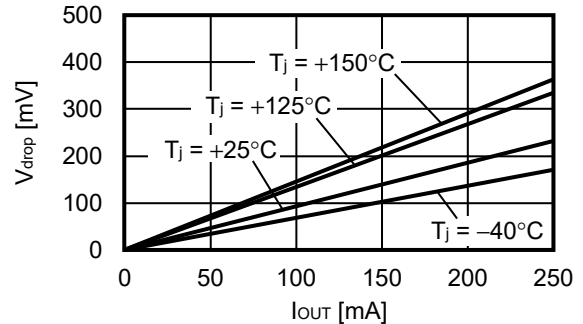


1.3 ドロップアウト電圧 - 出力電流

1.3.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

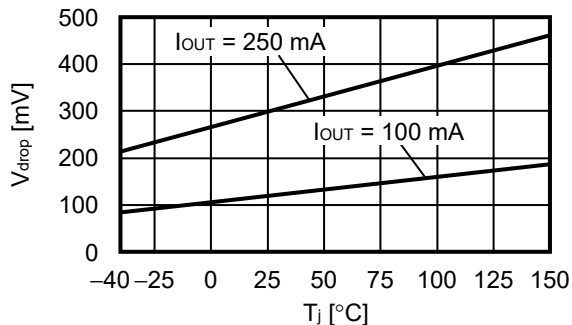


1.3.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

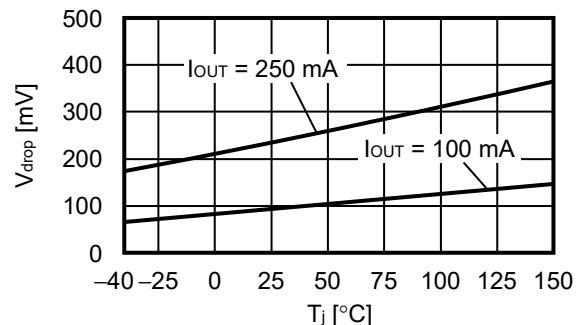


1.4 ドロップアウト電圧 - ジャンクション温度

1.4.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

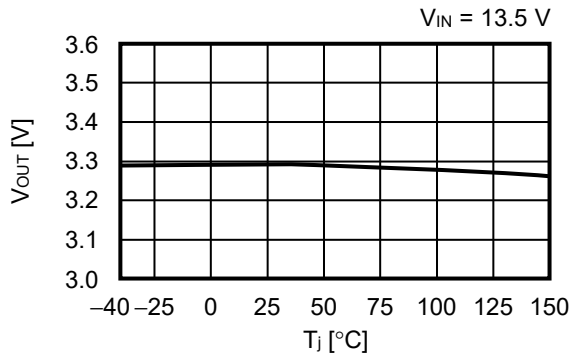


1.4.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

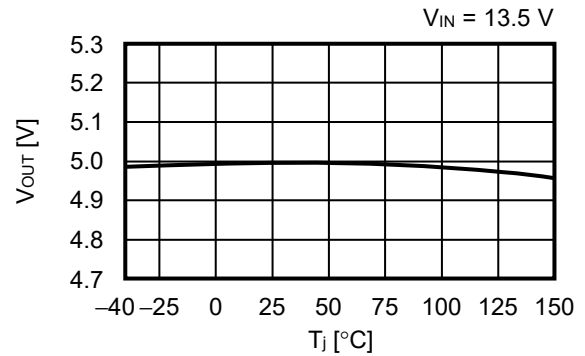


1.5 出力電圧 – ジャンクション温度

1.5.1  $V_{OUT} = 3.3\text{ V}$

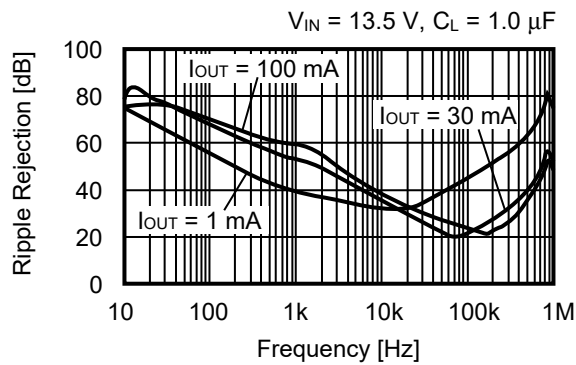


1.5.2  $V_{OUT} = 5.0\text{ V}$

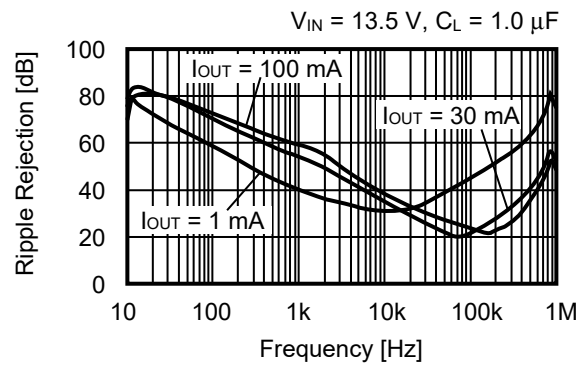


1.6 リプル除去率 ( $T_a = +25^\circ\text{C}$ )

1.6.1  $V_{OUT} = 3.3\text{ V}$



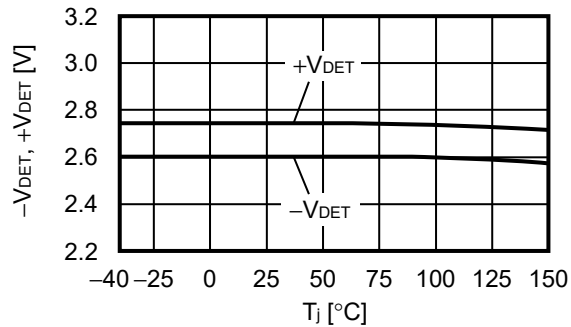
1.6.2  $V_{OUT} = 5.0\text{ V}$



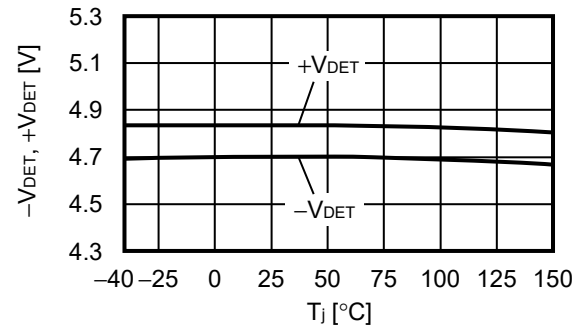
2. ディテクタ部

2.1 検出電圧、解除電圧 – ジャンクション温度

2.1.1  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

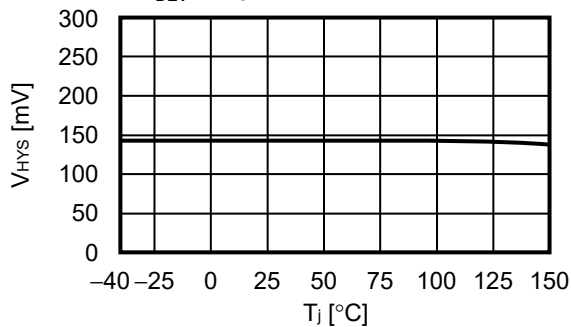


2.1.2  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

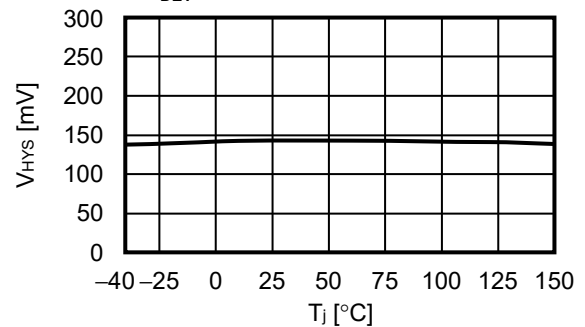


2.2 ヒステリシス幅 – ジャンクション温度

2.2.1  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

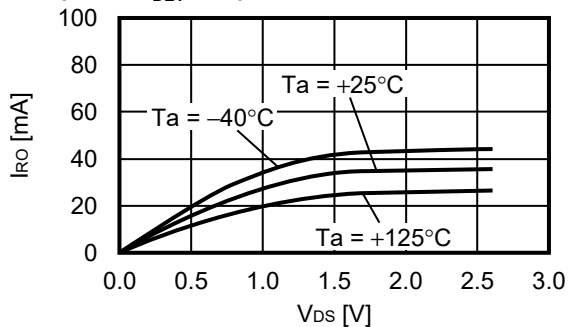


2.2.2  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

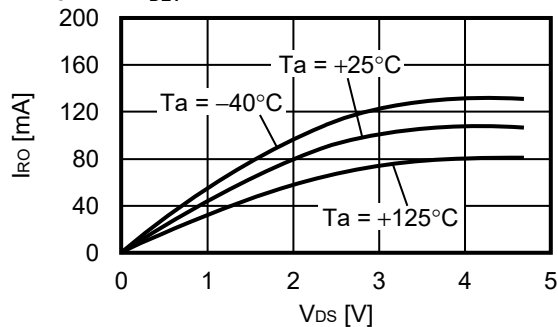


## 2.3 リセット出力電流 - $V_{DS}$

### 2.3.1 $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

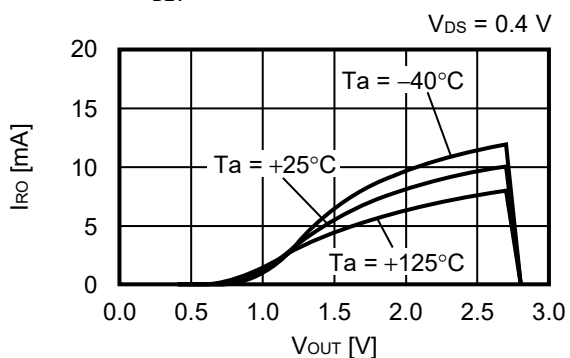


### 2.3.2 $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

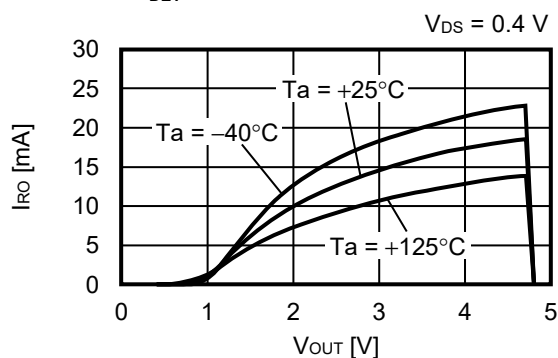


## 2.4 リセット出力電流 - 出力電圧

### 2.4.1 $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

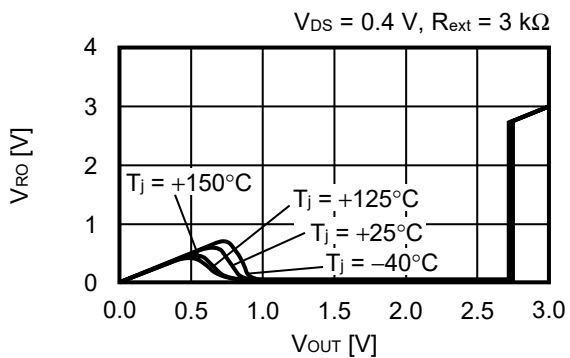


### 2.4.2 $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

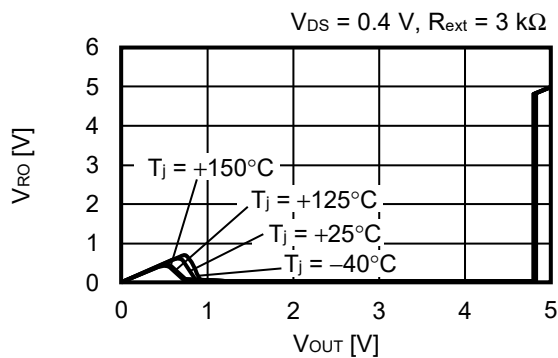


## 2.5 RO端子電圧 - 出力電圧

### 2.5.1 $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$



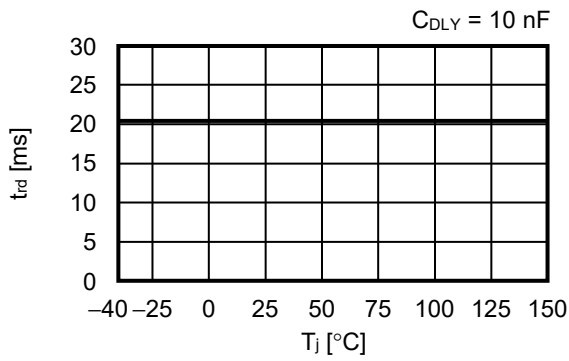
### 2.5.2 $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$



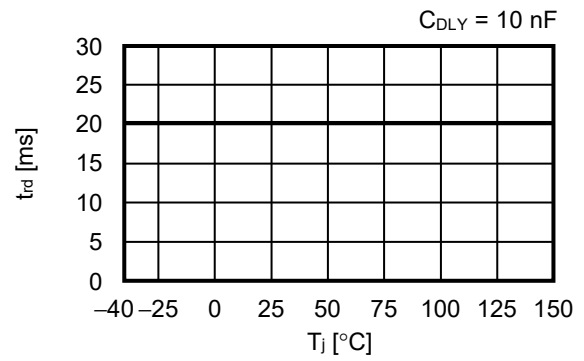
**備考**  $I_{RO}$ : Nchトランジスタ出力電流  
 $V_{RO}$ : Nchトランジスタ出力電圧  
 $V_{DS}$ : Nchトランジスタのドレイン-ソース間電圧

2.6 解除遅延時間 – ジャンクション温度

2.6.1  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

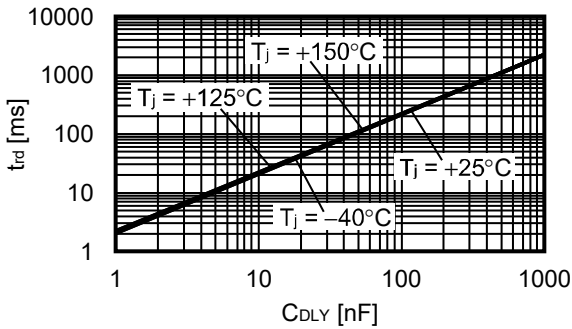


2.6.2  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

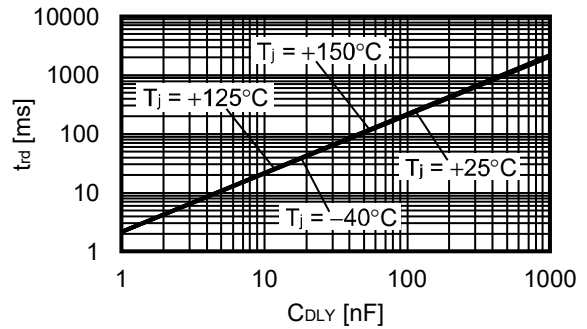


2.7 解除遅延時間 – 解除遅延時間、監視時間調整容量

2.7.1  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

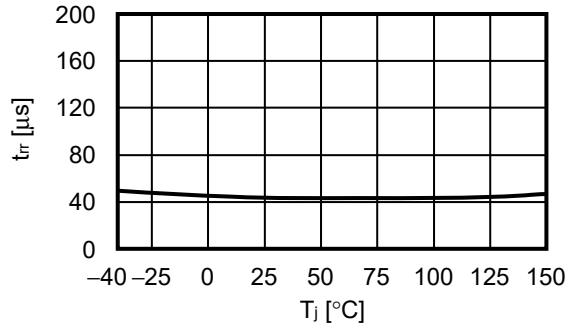


2.7.2  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

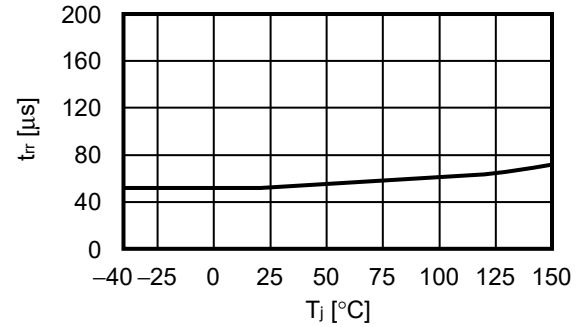


2.8 リセット反応時間 – ジャンクション温度

2.8.1  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$



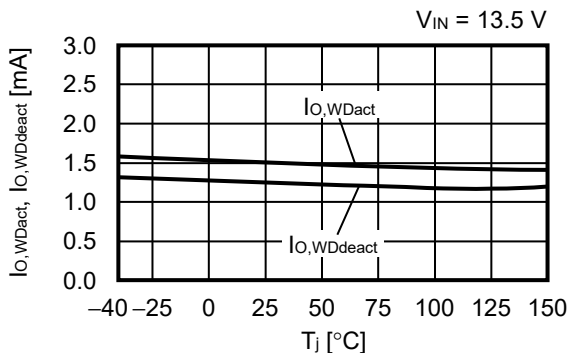
2.8.2  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$



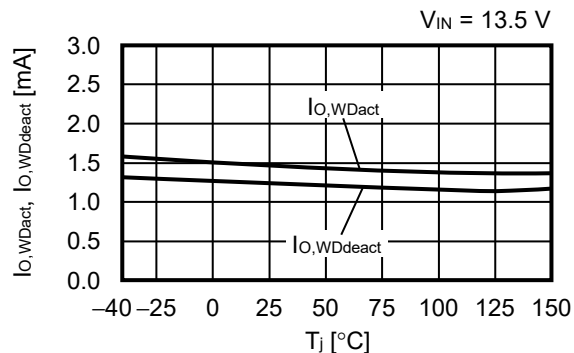
### 3. ウォッチドッグタイマ部

#### 3.1 ウォッチドッグ動作しきい値電流、ウォッチドッグ停止しきい値電流 – ジャンクション温度

##### 3.1.1 $V_{OUT} = 3.3V$

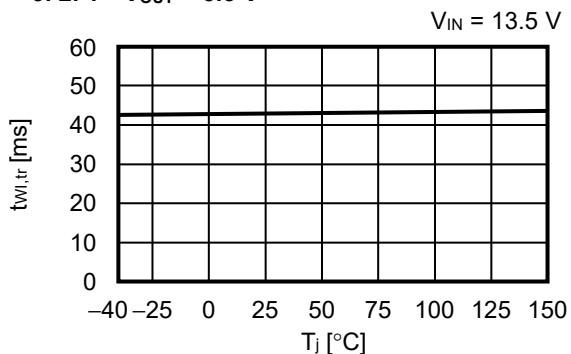


##### 3.1.2 $V_{OUT} = 5.0V$

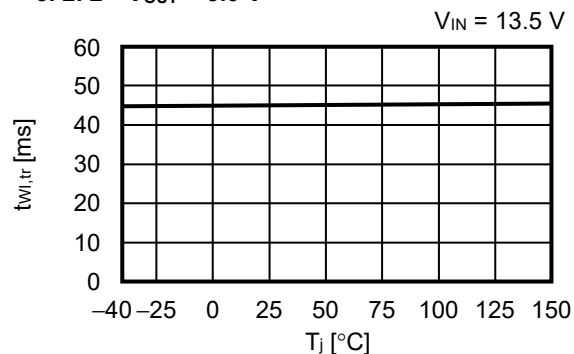


#### 3.2 ウォッチドッグトリガ時間 – ジャンクション温度

##### 3.2.1 $V_{OUT} = 3.3V$

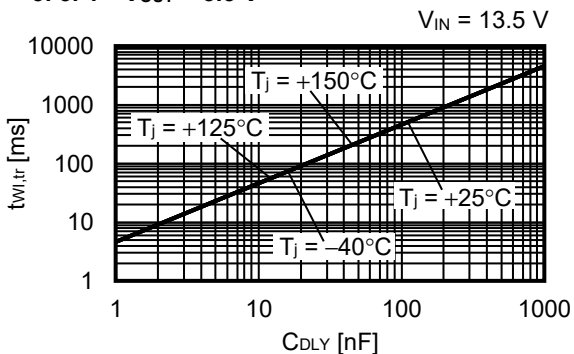


##### 3.2.2 $V_{OUT} = 5.0V$

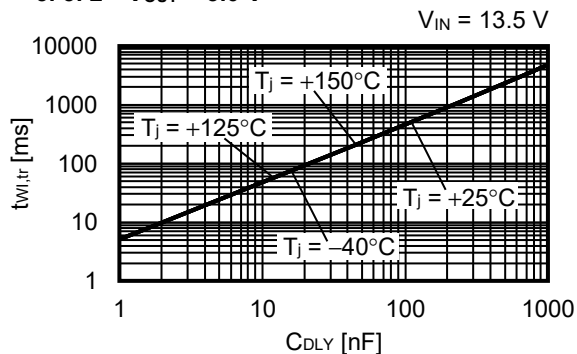


#### 3.3 ウォッチドッグトリガ時間 – 解除遅延時間、監視時間調整容量

##### 3.3.1 $V_{OUT} = 3.3V$



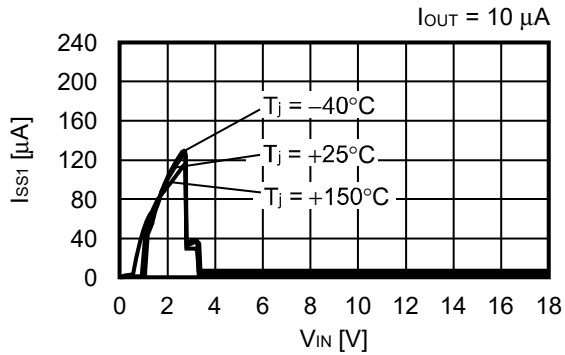
##### 3.3.2 $V_{OUT} = 5.0V$



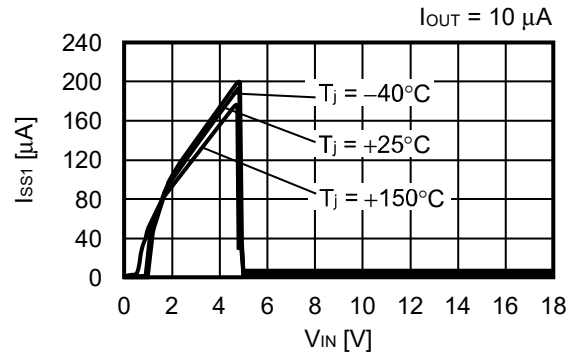
4. 全体部

4.1 動作時消費電流 - 入力電圧

4.1.1  $V_{OUT} = 3.3\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

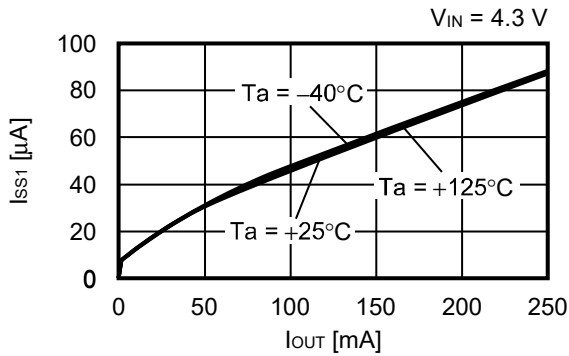


4.1.2  $V_{OUT} = 5.0\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

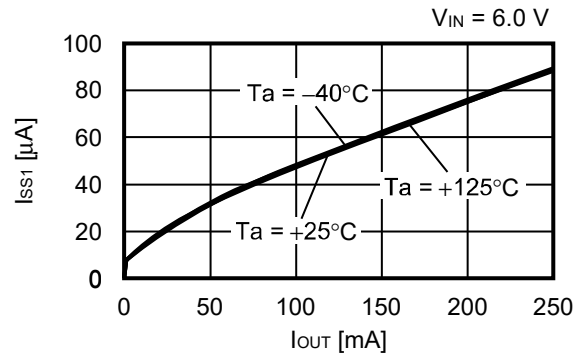


4.2 動作時消費電流 - 出力電流

4.2.1  $V_{OUT} = 3.3\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$

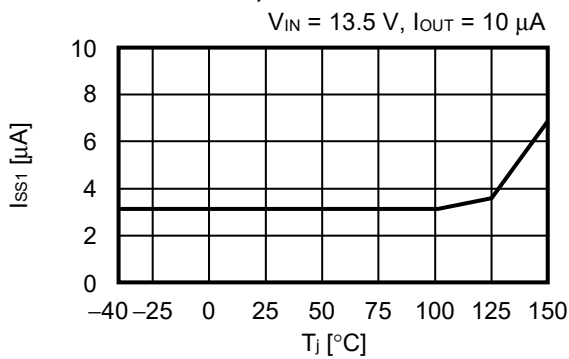


4.2.2  $V_{OUT} = 5.0\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$

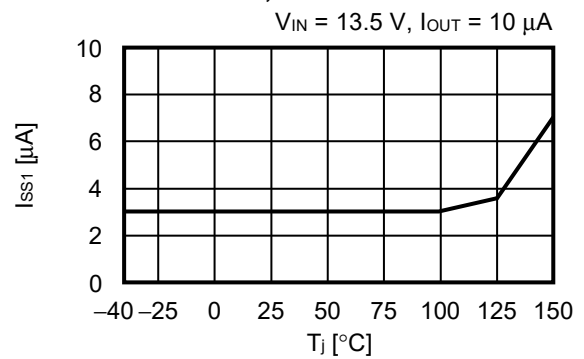


4.3 動作時消費電流 - ジャンクション温度

4.3.1  $V_{OUT} = 3.3\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 2.6\text{ V}$



4.3.2  $V_{OUT} = 5.0\text{ V}$ ,  $-V_{DET} = 4.7\text{ V}$



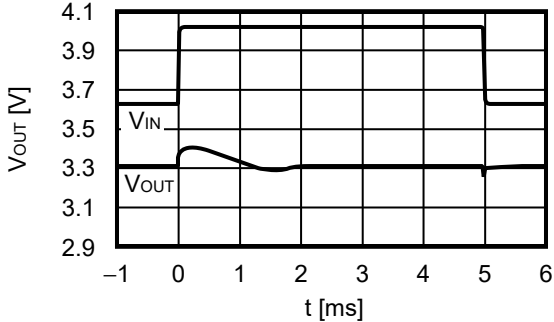


## ■ 参考データ

### 1. 入力過渡応答特性 (Ta = +25°C)

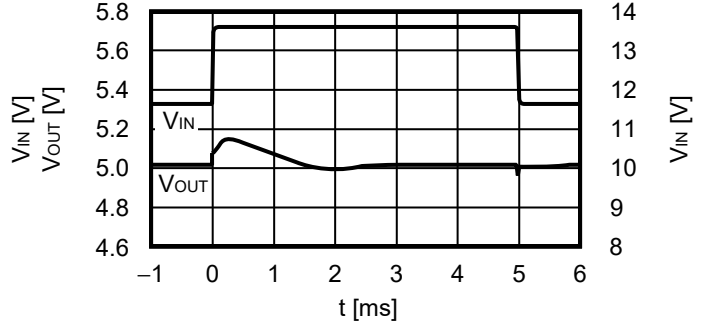
#### 1.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

I<sub>OUT</sub> = 0.1 mA, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, V<sub>IN</sub> = 11.5 V ↔ 13.5 V, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 5.0 μs



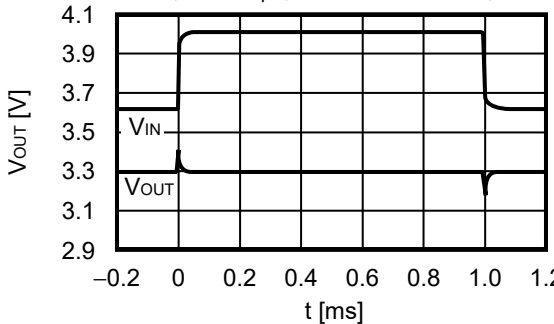
#### 1.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

I<sub>OUT</sub> = 0.1 mA, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, V<sub>IN</sub> = 11.5 V ↔ 13.5 V, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 5.0 μs



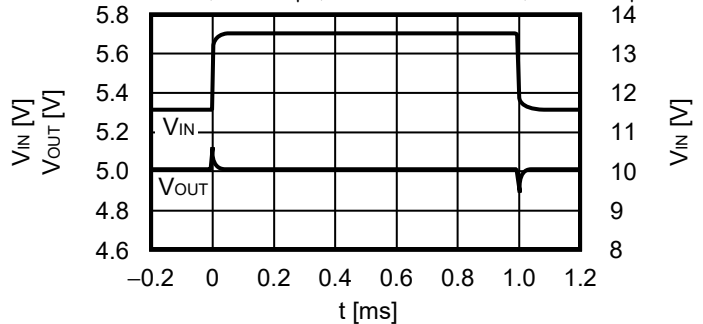
#### 1.3 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

I<sub>OUT</sub> = 250 mA, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, V<sub>IN</sub> = 11.5 V ↔ 13.5 V, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 5.0 μs



#### 1.4 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

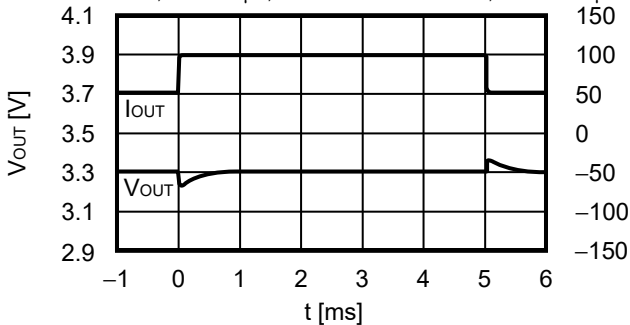
I<sub>OUT</sub> = 250 mA, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, V<sub>IN</sub> = 11.5 V ↔ 13.5 V, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 5.0 μs



### 2. 負荷過渡応答特性 (Ta = +25°C)

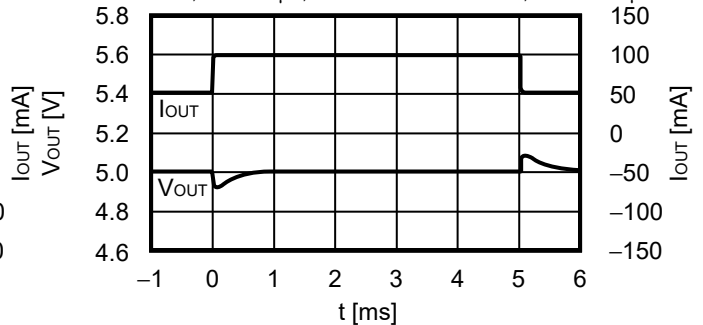
#### 2.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

V<sub>IN</sub> = 4.3 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 50 mA ↔ 100 mA, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 1.0 μs



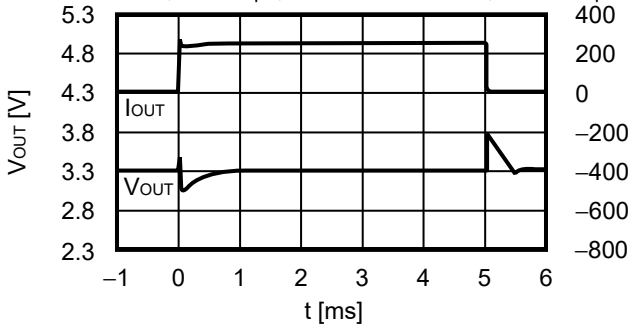
#### 2.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

V<sub>IN</sub> = 6.0 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 50 mA ↔ 100 mA, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 1.0 μs



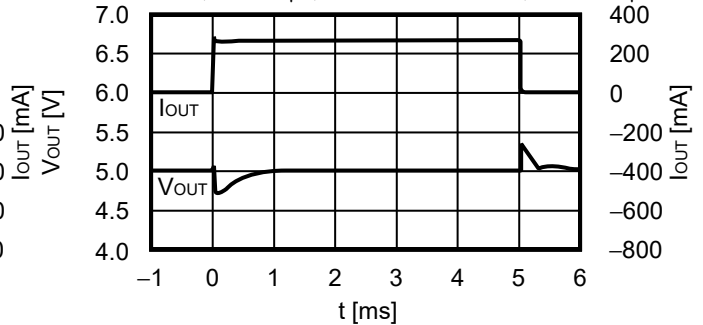
#### 2.3 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V

V<sub>IN</sub> = 4.3 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 1 mA ↔ 250 mA, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 1.0 μs



#### 2.4 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V

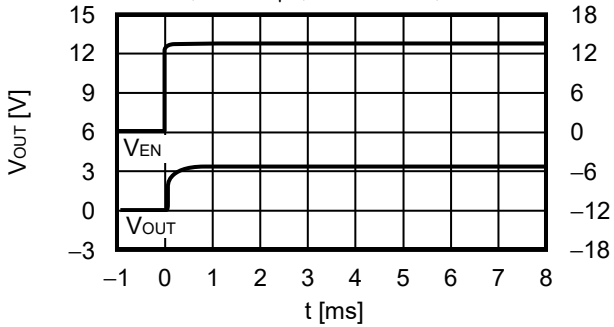
V<sub>IN</sub> = 6.0 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 1 mA ↔ 250 mA, t<sub>r</sub> = t<sub>f</sub> = 1.0 μs



**3. EN端子過渡応答特性 (Ta = +25°C)**

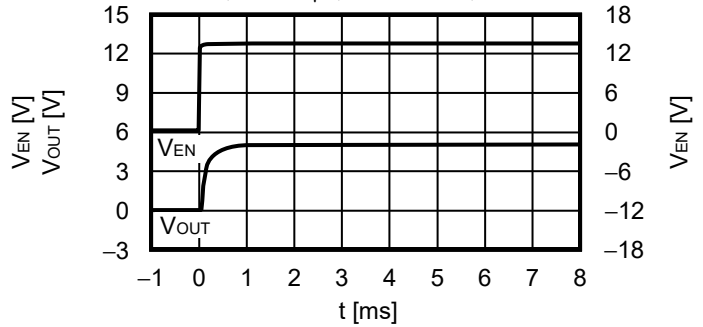
**3.1 V<sub>OUT</sub> = 3.3 V**

V<sub>IN</sub> = 13.5 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 100 mA, V<sub>EN</sub> = 0 V ↔ 13.5 V



**3.2 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V**

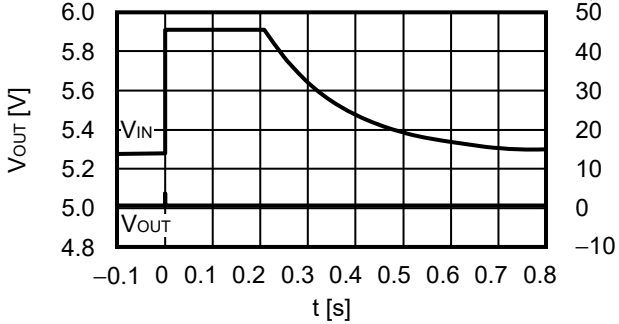
V<sub>IN</sub> = 13.5 V, C<sub>L</sub> = 1.0 μF, I<sub>OUT</sub> = 100 mA, V<sub>EN</sub> = 0 V ↔ 13.5 V



**4. ロードダンプ特性 (Ta = +25°C)**

**4.1 V<sub>OUT</sub> = 5.0 V**

I<sub>OUT</sub> = 0.1 mA, V<sub>IN</sub> = 14.0 V ↔ 45.0 V, C<sub>IN</sub> = C<sub>L</sub> = 1.0 μF



**5. 等価直列抵抗 - 出力電流特性例 (Ta = -40°C ~ +125°C)**

C<sub>IN</sub> = C<sub>L</sub> = 1.0 μF, C<sub>DLY</sub> = 10 nF

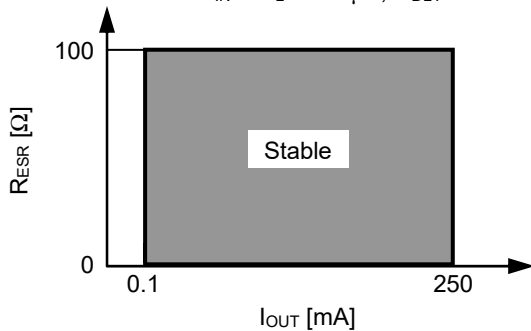
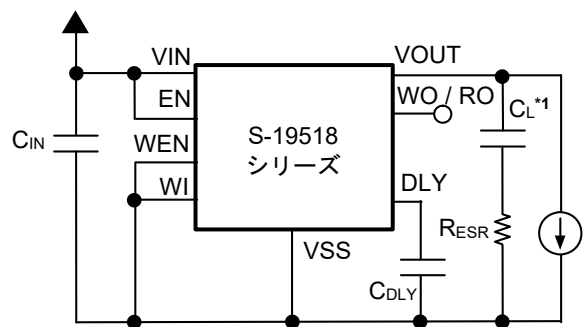


図30

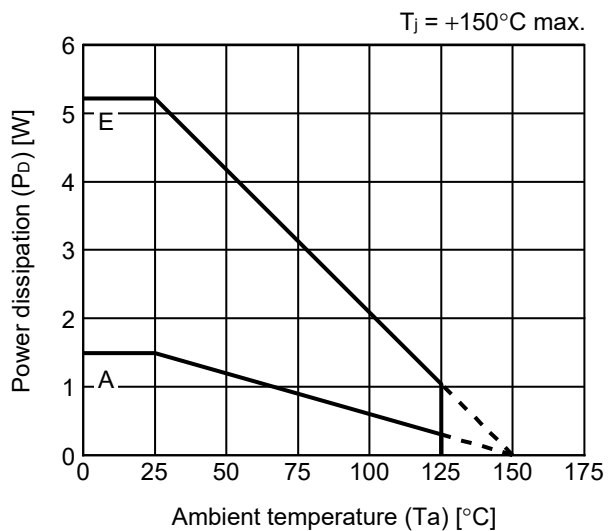


\*1. C<sub>L</sub>: TDK株式会社 CGA5L3X8R1H105K (1.0 μF)

図31

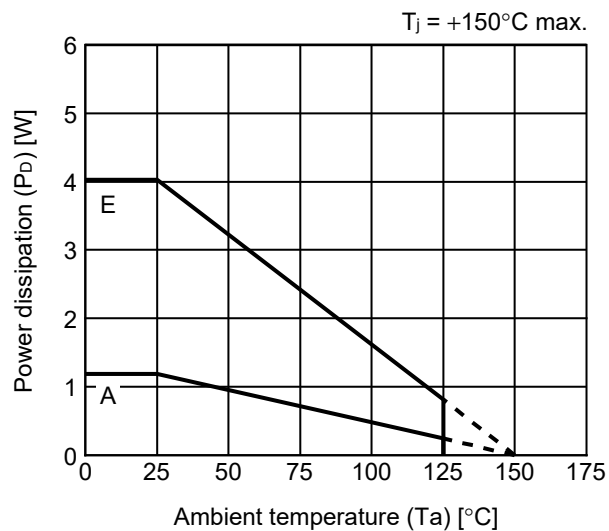
■ Power Dissipation

TO-252-9S



Board	Power Dissipation (P <sub>D</sub> )* <sup>1</sup>
A	1.49 W
B	-
C	-
D	-
E	5.21 W

HSOP-8A



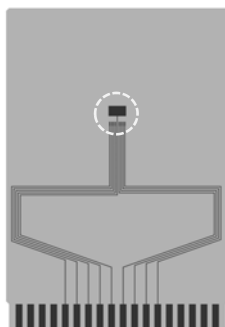
Board	Power Dissipation (P <sub>D</sub> )* <sup>1</sup>
A	1.19 W
B	-
C	-
D	-
E	4.03 W

\*1. Measurement values when this IC is mounted on each board

# TO-252-9S Test Board

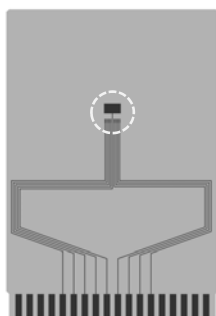
(1) Board A

 IC Mount Area



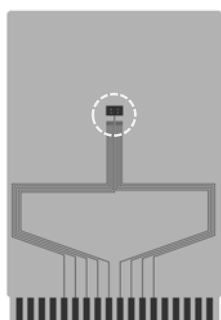
Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		2
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	-
	3	-
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		-

(2) Board B



Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		-

(3) Board C



Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		Number: 4 Diameter: 0.3 mm




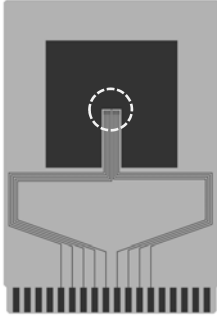
enlarged view

No. TO252-9S-A-Board-SD-1.0

# TO-252-9S Test Board

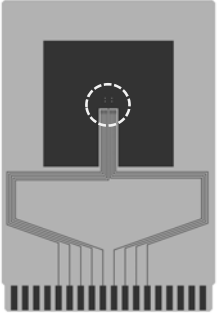
**(4) Board D**

 IC Mount Area



Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Pattern for heat radiation: 2000mm <sup>2</sup> t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		-

**(5) Board E**



Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Pattern for heat radiation: 2000mm <sup>2</sup> t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		Number: 4 Diameter: 0.3 mm



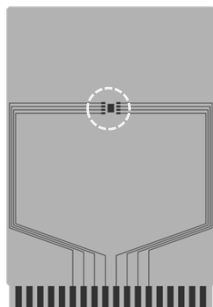
enlarged view

No. TO252-9S-A-Board-SD-1.0

# HSOP-8A Test Board

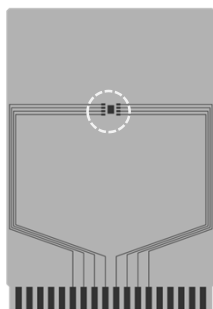
(1) Board A

 IC Mount Area



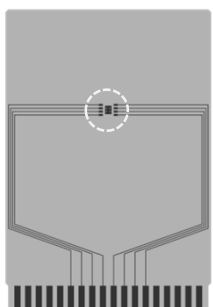
Item	Specification	
Size [mm]	114.3 x 76.2 x t1.6	
Material	FR-4	
Number of copper foil layer	2	
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	-
	3	-
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via	-	

(2) Board B

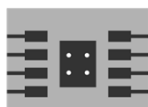


Item	Specification	
Size [mm]	114.3 x 76.2 x t1.6	
Material	FR-4	
Number of copper foil layer	4	
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via	-	

(3) Board C



Item	Specification	
Size [mm]	114.3 x 76.2 x t1.6	
Material	FR-4	
Number of copper foil layer	4	
Copper foil layer [mm]	1	Land pattern and wiring for testing: t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via	Number: 4 Diameter: 0.3 mm	



enlarged view

No. HSOP8A-A-Board-SD-1.0

# HSOP-8A Test Board

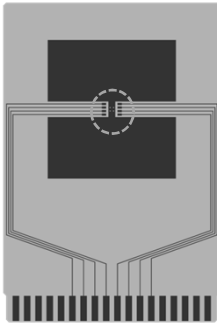
**(4) Board D**

 IC Mount Area



Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Pattern for heat radiation: 2000mm <sup>2</sup> t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		-

**(5) Board E**

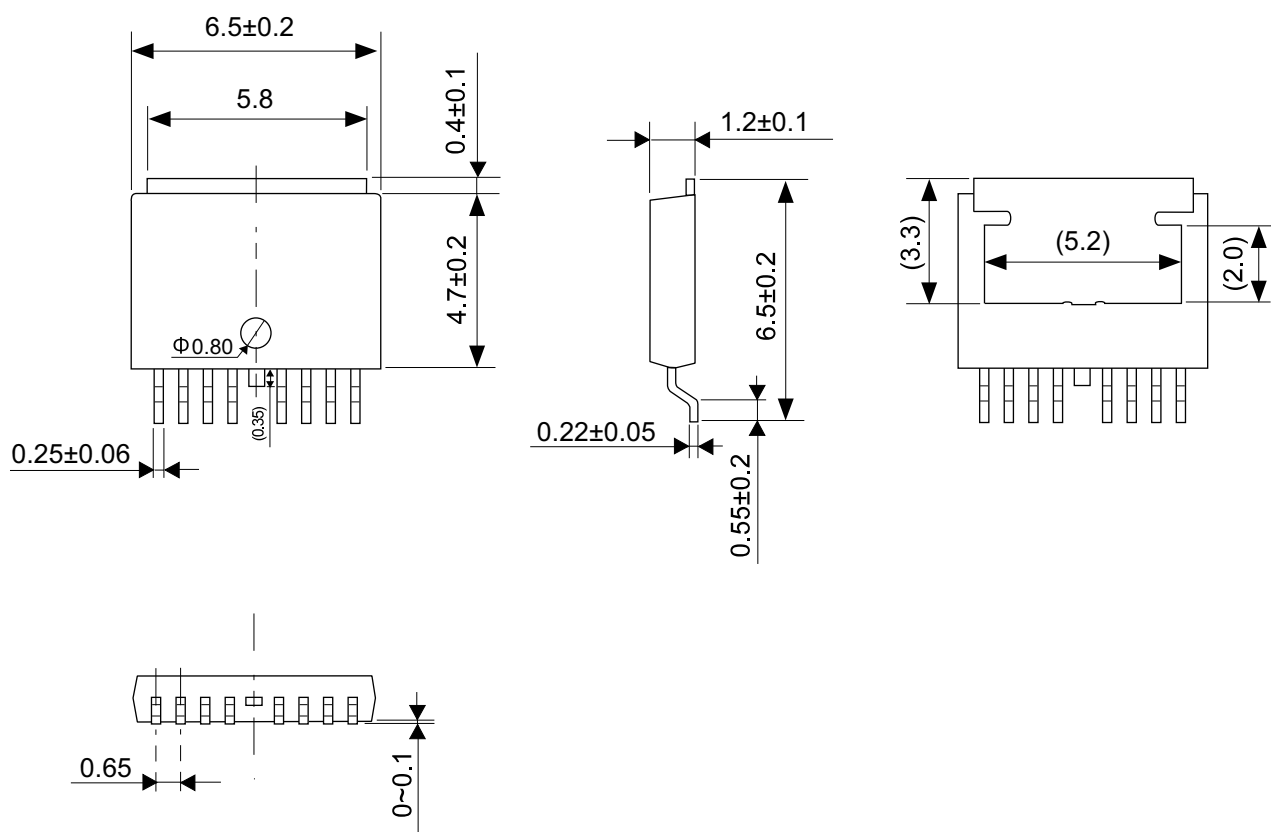


Item		Specification
Size [mm]		114.3 x 76.2 x t1.6
Material		FR-4
Number of copper foil layer		4
Copper foil layer [mm]	1	Pattern for heat radiation: 2000mm <sup>2</sup> t0.070
	2	74.2 x 74.2 x t0.035
	3	74.2 x 74.2 x t0.035
	4	74.2 x 74.2 x t0.070
Thermal via		Number: 4 Diameter: 0.3 mm



enlarged view

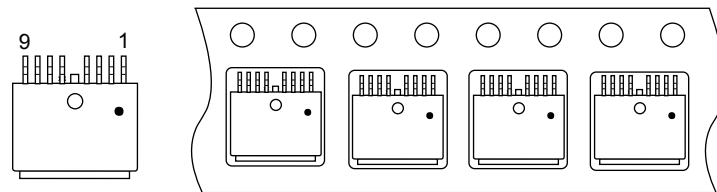
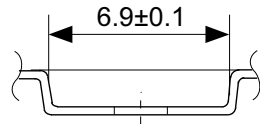
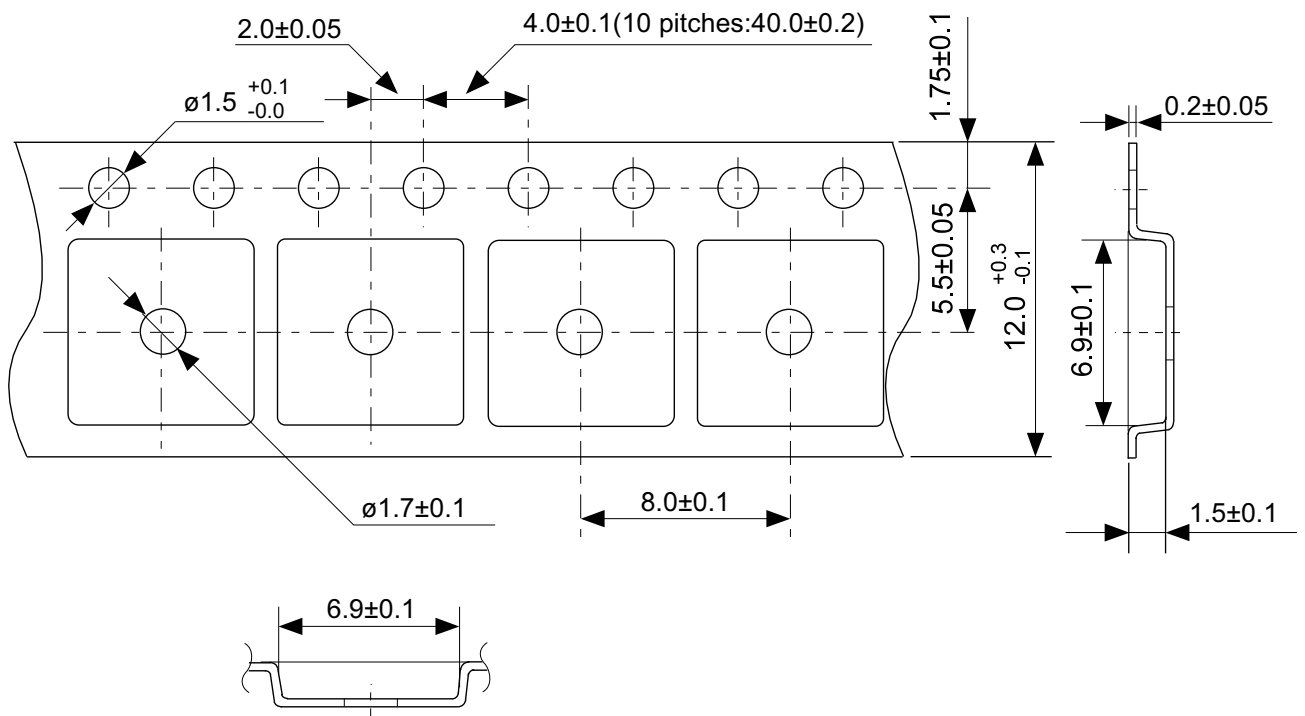
No. HSOP8A-A-Board-SD-1.0



No. VA009-A-P-SD-2.0

TITLE	TO252-9S-A-PKG Dimensions
No.	VA009-A-P-SD-2.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	

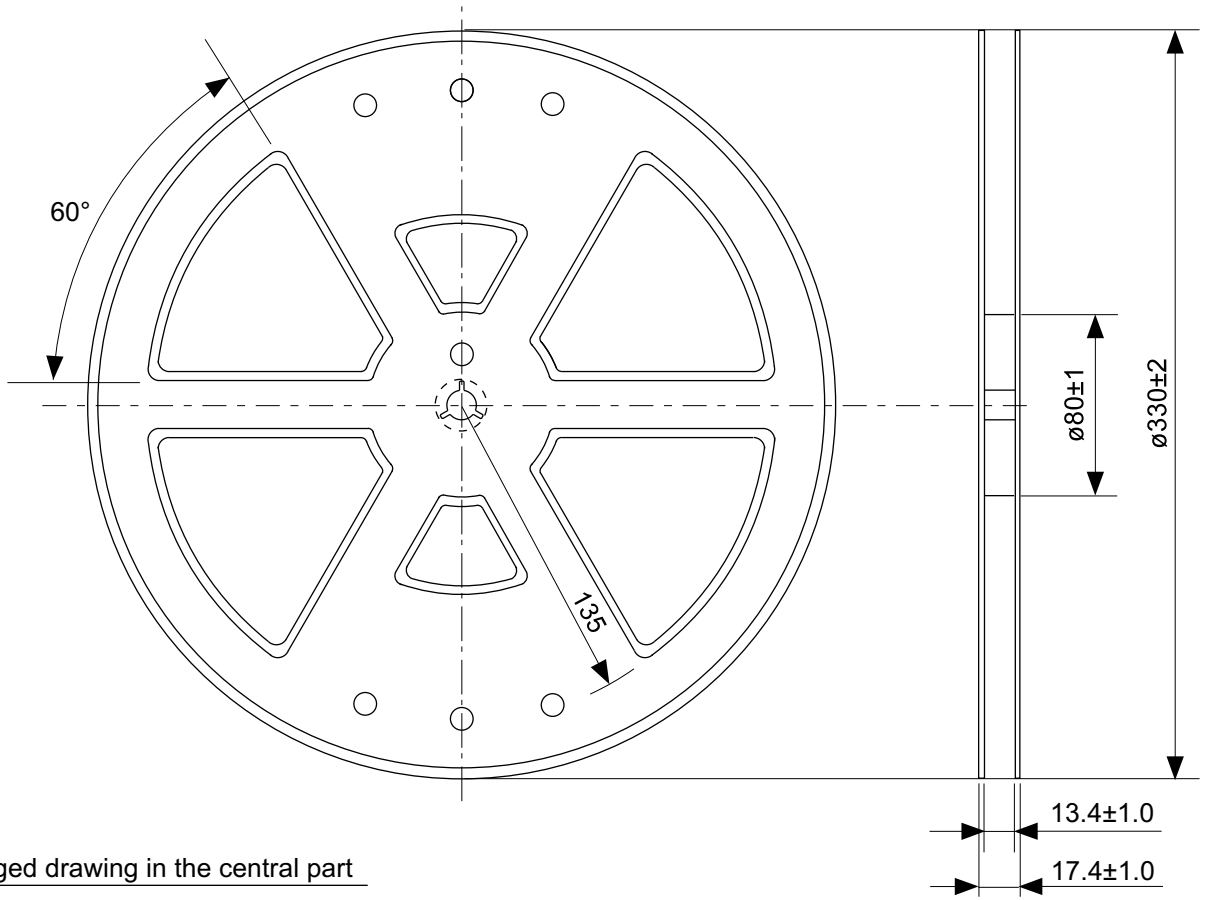




Feed direction →

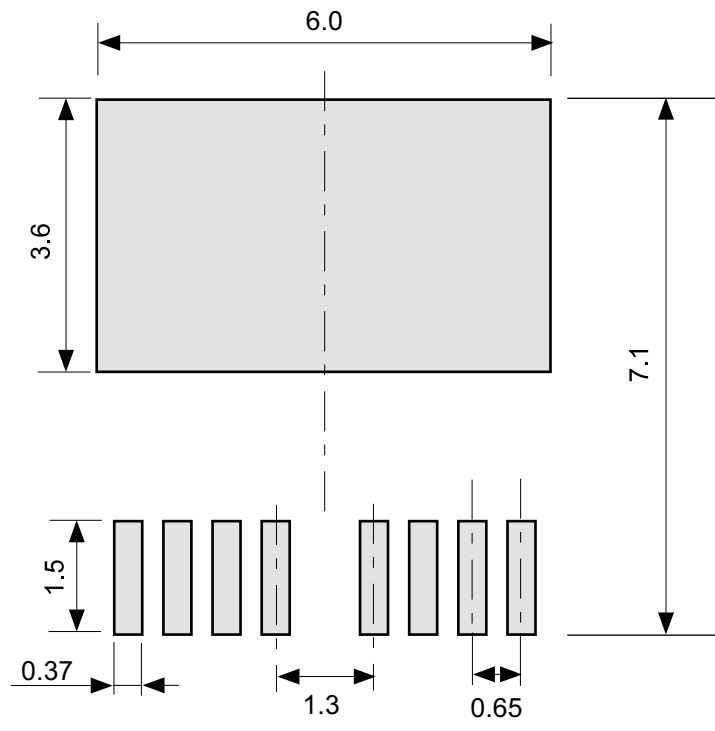
No. VA009-A-C-SD-1.0

TITLE	TO252-9S-A-Carrier Tape
No.	VA009-A-C-SD-1.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	



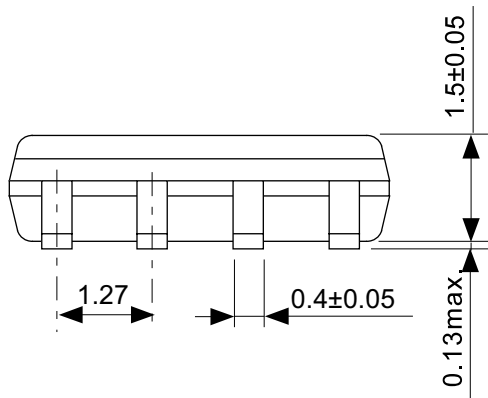
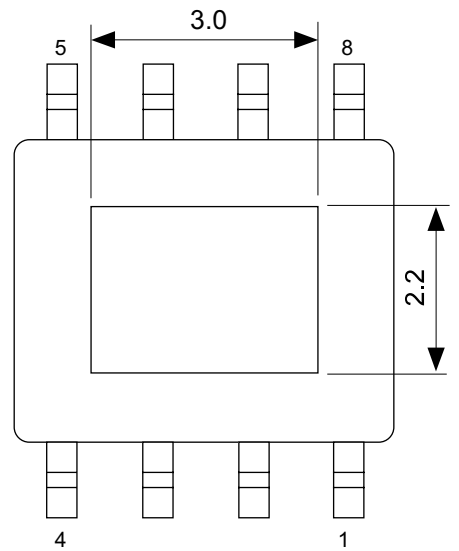
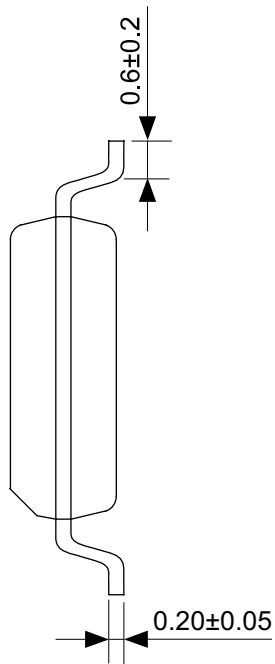
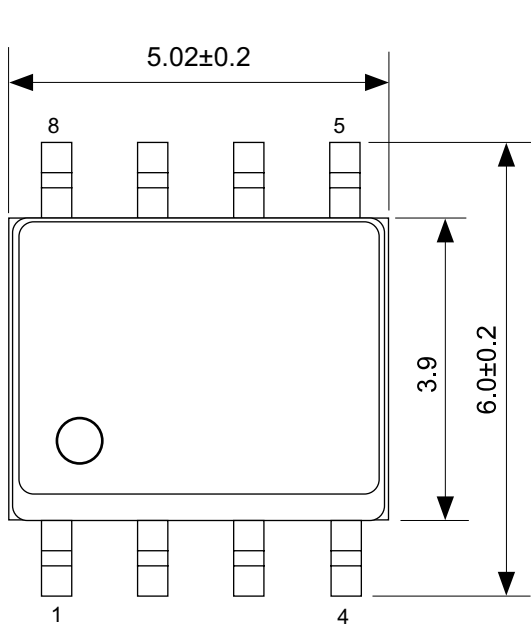
No. VA009-A-R-SD-1.0

TITLE	TO252-9S-A-Reel		
No.	VA009-A-R-SD-1.0		
ANGLE		QTY.	4,000
UNIT	mm		
<b>ABLIC Inc.</b>			



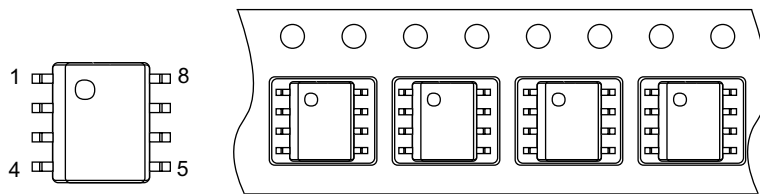
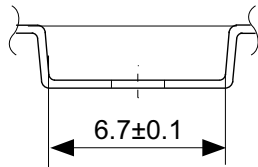
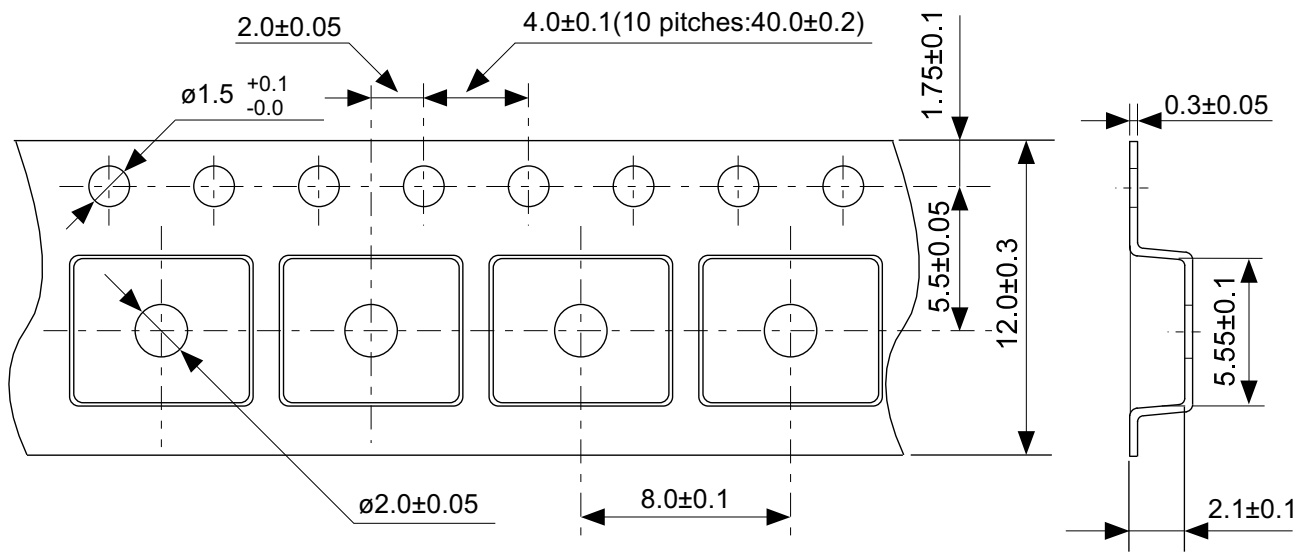
No. VA009-A-L-SD-1.0

TITLE	TO252-9S-A -Land Recommendation
No.	VA009-A-L-SD-1.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	



No. FH008-A-P-SD-2.0

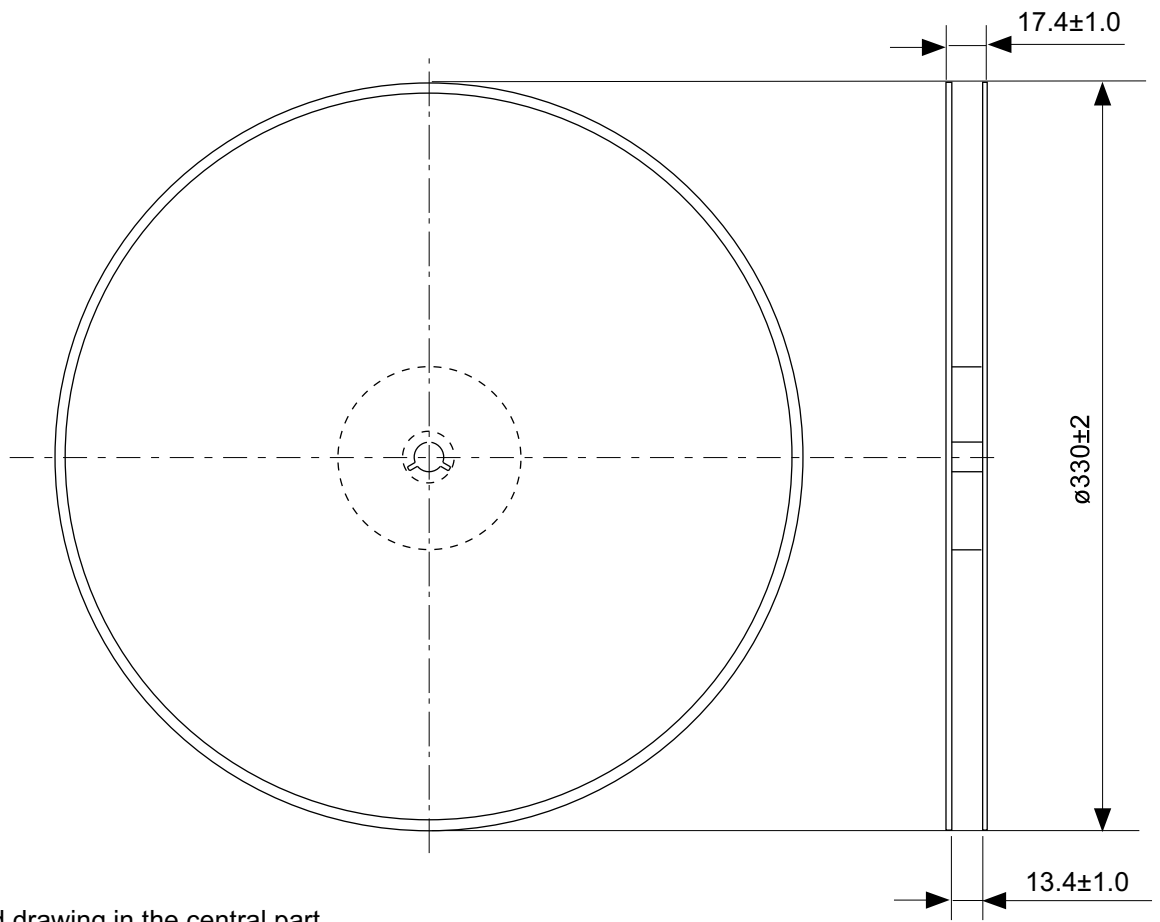
TITLE	HSOP8A-A-PKG Dimensions
No.	FH008-A-P-SD-2.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	



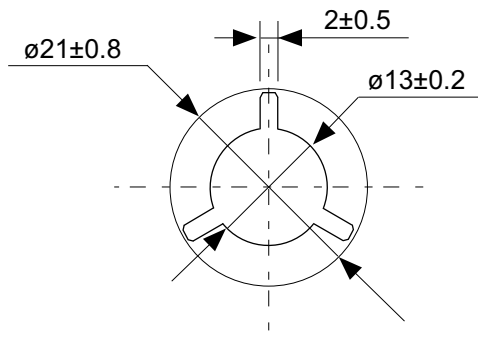
→  
Feed direction

No. FH008-A-C-SD-1.0

TITLE	HSOP8A-A-Carrier Tape
No.	FH008-A-C-SD-1.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	



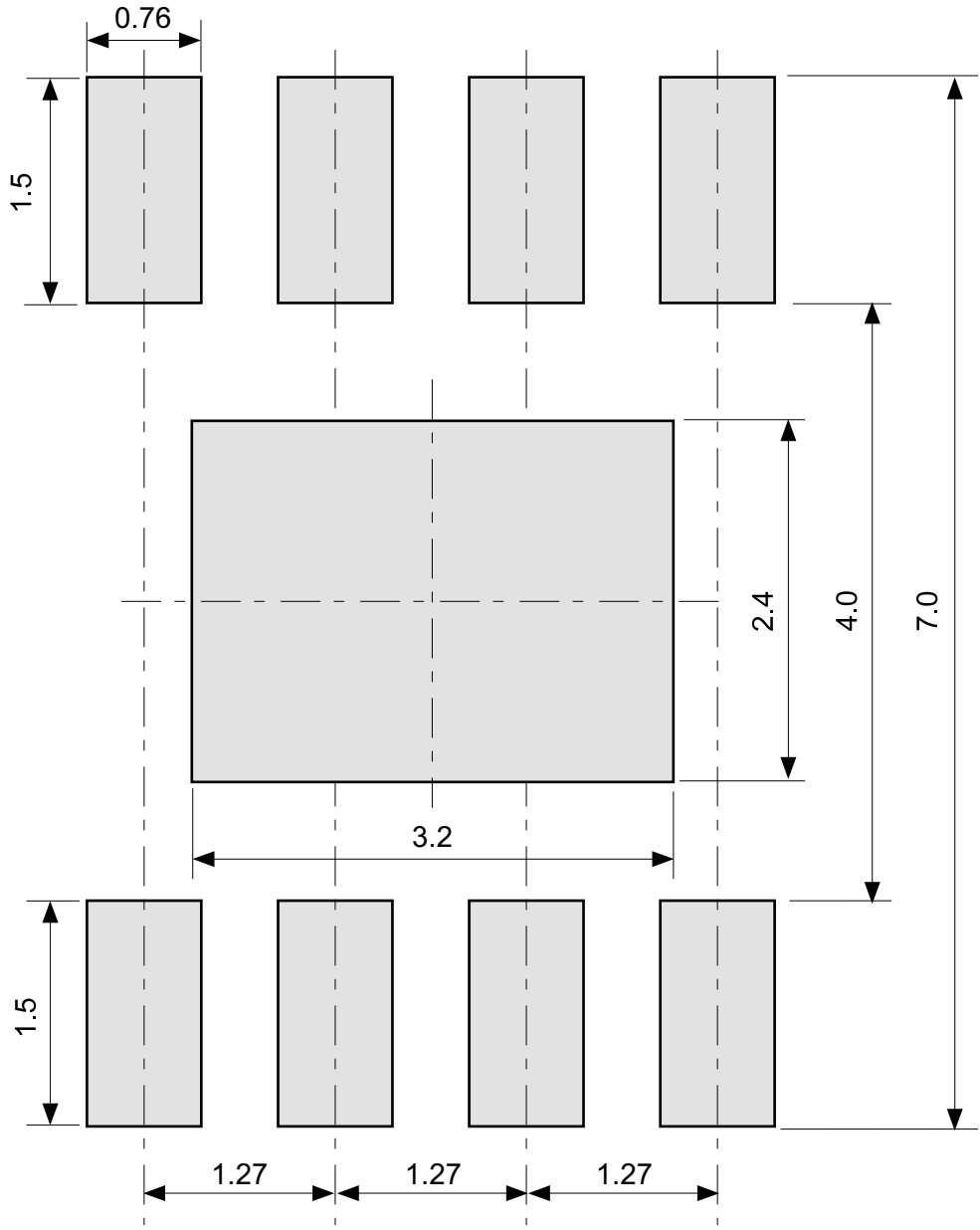
Enlarged drawing in the central part



No. FH008-A-R-SD-1.0

TITLE	HSOP8A-A-Reel		
No.	FH008-A-R-SD-1.0		
ANGLE		QTY.	4,000
UNIT	mm		

**ABLIC Inc.**



No. FH008-A-L-SD-1.0

TITLE	HSOP8A-A -Land Recommendation
No.	FH008-A-L-SD-1.0
ANGLE	
UNIT	mm
<b>ABLIC Inc.</b>	

## 免責事項 (取り扱い上の注意)

1. 本資料に記載のすべての情報 (製品データ、仕様、図、表、プログラム、アルゴリズム、応用回路例等) は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。
2. 本資料に記載の回路例および使用方法は参考情報であり、量産設計を保証するものではありません。本資料に記載の情報を使用したことによる、本資料に記載の製品 (以下、本製品といいます) に起因しない損害や第三者の知的財産権等の権利に対する侵害に関し、弊社はその責任を負いません。
3. 本資料の記載に誤りがあり、それに起因する損害が生じた場合において、弊社はその責任を負いません。
4. 本資料に記載の範囲内の条件、特に絶対最大定格、動作電圧範囲、電気的特性等に注意して製品を使用してください。本資料に記載の範囲外の条件での使用による故障や事故等に関する損害等について、弊社はその責任を負いません。
5. 本製品の使用にあたっては、用途および使用する地域、国に対応する法規制、および用途への適合性、安全性等を確認、試験してください。
6. 本製品を輸出する場合は、外国為替および外国貿易法、その他輸出関連法令を遵守し、関連する必要な手続きを行ってください。
7. 本製品を大量破壊兵器の開発や軍事利用の目的で使用および、提供 (輸出) することは固くお断りします。核兵器、生物兵器、化学兵器およびミサイルの開発、製造、使用もしくは貯蔵、またはその他の軍事用途を目的とする者へ提供 (輸出) した場合、弊社はその責任を負いません。
8. 本製品は、生命・身体に影響を与えるおそれのある機器または装置の部品および財産に損害を及ぼすおそれのある機器または装置の部品 (医療機器、防災機器、防犯機器、燃焼制御機器、インフラ制御機器、車両機器、交通機器、車載機器、航空機器、宇宙機器、および原子力機器等) として設計されたものではありません。上記の機器および装置には使用しないでください。ただし、弊社が車載用等の用途を事前に明示している場合を除きます。上記機器または装置の部品として本製品を使用された場合または弊社が事前明示した用途以外に本製品を使用された場合、これらにより発生した損害等について、弊社はその責任を負いません。
9. 半導体製品はある確率で故障、誤動作する場合があります。本製品の故障や誤動作が生じた場合でも人身事故、火災、社会的損害等発生しないように、お客様の責任において冗長設計、延焼対策、誤動作防止等の安全設計をしてください。また、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。
10. 本製品は、耐放射線設計しておりません。お客様の用途に応じて、お客様の製品設計において放射線対策を行ってください。
11. 本製品は、通常使用における健康への影響はありませんが、化学物質、重金属を含有しているため、口中には入れないようにしてください。また、ウエハ、チップの破断面は鋭利な場合がありますので、素手で接触の際は怪我等に注意してください。
12. 本製品を廃棄する場合には、使用する地域、国に対応する法令を遵守し、適切に処理してください。
13. 本資料は、弊社の著作権、ノウハウに係わる内容も含まれております。本資料中の記載内容について、弊社または第三者の知的財産権、その他の権利の実施、使用を許諾または保証するものではありません。本資料の一部または全部を弊社の許可なく転載、複製し、第三者に開示することは固くお断りします。
14. 本資料の内容の詳細その他ご不明な点については、販売窓口までお問い合わせください。
15. この免責事項は、日本語を正本として示します。英語や中国語で翻訳したものがあっても、日本語の正本が優越します。

2.4-2019.07



**ABLIC**

エイブリック株式会社  
www.ablic.com